

Università degli Studi di Roma Tre
Corso di Laurea in Matematica – a.a. 2009/2010
GE110 – Geometria 1, Algebra Lineare
Esercizi per casa 2

Esercizio 1. Dati gli \mathbb{R} –sottospazi vettoriali di \mathbb{R}^3 ,

$$X := \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ -4 \\ -3 \end{pmatrix} \right\rangle_{\mathbb{R}} \quad Y := \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 \\ 8 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix} \right\rangle_{\mathbb{R}},$$

si verifichi che $X = Y$, e si determini una base di X .

Esercizio 2. Si considerino le funzioni $f, g, h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ definite ponendo

$$f(x) := \sin x, \quad g(x) := \cos x, \quad h(x) := x, \quad \text{per ogni } x \in \mathbb{R}.$$

Si stabilisca se $\{f, g, h\}$ è un sottoinsieme linearmente indipendente dello spazio vettoriale $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$ su \mathbb{R} delle funzioni da \mathbb{R} in \mathbb{R} .

Esercizio 3. Siano T un'indeterminata su \mathbb{R} , $n \in \{1, 2\}$, e si ponga

$$X_n := \{f(T) \in \mathbb{R}[T]_{\leq n} : f(1) = 0\} \quad Y_n := \{f(T) \in \mathbb{R}[T]_{\leq n} : f(-1) = 0\}.$$

Per ogni $n \in \{1, 2\}$, si verifichi che X_n, Y_n sono \mathbb{R} –sottospazi vettoriali di $\mathbb{R}[T]_{\leq n}$, si determini, se esiste, una base per

$$X_n, \quad Y_n, \quad X_n \cap Y_n, \quad X_n + Y_n$$

e si stabilisca se la somma $X_n + Y_n$ è diretta.

Esercizio 4. Consideriamo l'insieme \mathbb{R} dei numeri reali con la sua naturale struttura di \mathbb{Q} –spazio vettoriale. Si stabilisca se il sottoinsieme

$$F := \{1 + \sqrt{2}, 1 - \sqrt{2}, (\sqrt{2} + 2)^{-1}\}$$

di \mathbb{R} è linearmente indipendente su \mathbb{Q} , e si determini una base di $\langle F \rangle_{\mathbb{Q}}$.

Esercizio 5. Si dimostri o si confuti, con un argomento chiaro e conciso, ciascuna delle seguenti asserzioni.

- (i) Per ogni intero $n \geq 1$, il sottoinsieme $F_n := \{1, \pi^j : j = 1, \dots, n\}$ di \mathbb{R} , pensato come \mathbb{Q} –spazio vettoriale, è linearmente indipendente.
- (ii) Siano K un campo e X un K –spazio vettoriale. Un sottoinsieme $\{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3\}$ di X è linearmente indipendente se e soltanto se la somma degli spazi $\langle \mathbf{x}_1 \rangle_K$ e $\langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3 \rangle_K$ è diretta.
- (iii) Siano K un campo e X un K –spazio vettoriale. Se un sottoinsieme $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ di X è linearmente indipendente, allora anche il sottoinsieme $\{\sum_{j=1}^i \mathbf{x}_j : i = 1, \dots, n\}$ è linearmente indipendente.
- (iv) Siano K un campo, X un K –spazio vettoriale e $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_4 \in X$. Se $\sum_{i=1}^4 \mathbf{x}_i = \mathbf{0}$, allora $\langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3 \rangle_K = \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_4 \rangle_K$.