

**Università degli Studi Roma Tre**  
**Corso di Laurea in Matematica, a.a. 2009/2010**  
**Ge110, Geometria 1: Algebra Lineare**  
**Prof.ssa L. Caporaso**  
**Tutorato 11 - 24 Maggio 2010**  
**Matteo Acclavio, Luca Dell'Anna**  
 www.matematica3.com

1. Sia  $A \in M_n(K)$ . Dimostrare che gli autovalori di  ${}^tA$  sono gli stessi di  $A$ . Anche gli autovettori sono gli stessi?
2. Sia  $A$  una matrice quadrata diagonalizzabile. Dimostrare che  $A^2$  è diagonalizzabile. È vera anche l'implicazione inversa?

3. Si consideri la matrice simmetrica:  $A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -1 \\ -2 & 5 & 2 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$

- (a) Dire se  $A$  è invertibile e, in caso affermativo, determinare  $A^{-1}$
- (b) Calcolare gli autovalori e gli autospazi di  $A$
- (c) Determinare una matrice  $P$  tale che  $P^{-1}AP = D$ , dove  $D$  è una matrice diagonale

4. Determinare gli autovalori e gli autospazi associati alle seguenti matrici:

$$\begin{aligned}
 \bullet A_1 &= \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} & A_2 &= \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 5 \end{pmatrix} & A_3 &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\
 \bullet A_4 &= \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ -2 & 0 & 2 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} & A_5 &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} & A_6 &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Dire quali di esse sono diagonalizzabili ed eventualmente trovare una matrice  $B$  tale che  $B^{-1}AB = D$  con  $D$  matrice diagonale.

5. Sia  $A \in M_n(\mathbb{R})$ , dire se le seguenti affermazioni sono vere o false, esibendo una dimostrazione od un controesempio:
  - $A$  diagonalizzabile  $\Rightarrow A$  invertibile;
  - $A$  invertibile  $\Rightarrow A$  diagonalizzabile.

6. In  $\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3, \mathbb{R}^4$  si considerino le applicazioni lineari:

$$F : \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^2, \quad G : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

, associate, rispettivamente, alle matrici:

$$A = M(F) = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 3 & -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = M(G) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinare la dimensione e una base sia per  $\text{Ker}(G \circ F)$  sia per  $\text{Im}(G \circ F)$
- (b) Sia  $H$  l'iperpiano vettoriale di  $\mathbb{R}^4$  di equazione  $x_4 = 0$ . Determinare la dimensione e una base del sottospazio  $G = H \cap \text{Ker}(G \circ F)$
- (c) Calcolare  $(G \circ F)(H)$  e  $(G \circ F)^{-1}(K)$  dove  $K$  è l'iperpiano di  $\mathbb{R}^3$  di equazione  $y_2 = 0$ .

7. In  $\mathbb{R}^3$  si considerino le basi:

$$B_1 = \{(1, 1, 1), (0, 2, 3), (1, 0, 3)\}, \quad B_2 = \{(4, 3, 1), (0, 1, 2), (1, 0, 1)\}$$

- (a) Determinare la matrice  $A$  del cambiamento di base da  $B_1$  a  $B_2$
- (b) Calcolare le basi duali  $B_1^*$  e  $B_2^*$
- (c) Determinare la matrice  $Q$  del cambiamento di base da  $B_1^*$  a  $B_2^*$