

$$(*) \begin{cases} \dot{x} = f(x) \\ x(0) = x_0 \end{cases}$$

con  $f: U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ , lipsch., su  $U$ .

Dico che  $\phi^t(x_0)$  il "flusso"

associato al sistema (\*), ovvero

$x(t) := \phi^t(x_0)$  è l'unico soluz. del s.t.

in altre parole  $\phi^t(x_0)$  soluz.

$$(i) \quad \phi^0(x_0) = x_0, \text{ su } U$$

$$(ii) \quad D_t \phi^t(x_0) = f(\phi^t(x_0)), \quad t \in \overbrace{I_-(x_0), I_+(x_0)}^{\text{metà v. max di } \exists}.$$

$$(iii) \quad \phi^{t+s}(x) = \phi^t(\phi^s(x))$$

$$\left( \begin{array}{l} \forall t+s \in I(x), \quad t \in I(x) \\ s \in I(\phi^t(x)) \end{array} \right)$$

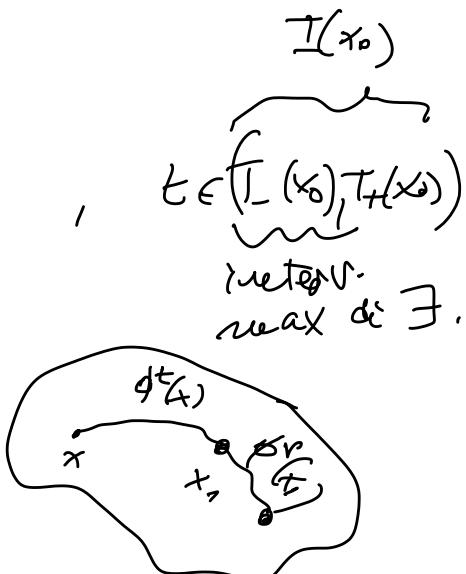
$$\underline{\text{Dim. (ii):}} \quad \tilde{x}(t) := \phi^{t+s}(x)$$

$$\begin{cases} \tilde{x}(0) = \phi^s(x) = x_1 \\ \frac{d}{dt} \tilde{x} = \dot{\phi}^{t+s}(x) = f(\phi^{t+s}(x)) = f(\tilde{x}) \end{cases}$$

$$\tilde{x}(t) = \phi^t(x_1) . \blacksquare$$

Oss. Non può succedere di

$$\text{lw } \phi^t(x) = \bar{x} \in U, \quad T \in \mathbb{R}.$$



$t \rightarrow T \pm$

ultimamente potremo estendere la discussione  
considerando il problema

$$\begin{cases} \dot{x} = f(t, x) \\ x(0) = \bar{x} \end{cases}$$

Proprietà qualitative di soluzioni di  
equazioni secon di prima' ordine.

(in particolare esistenza e unicità delle soluzioni)

(1)  $\dot{x} = h(t) g(x)$

Lemme 1 se  $h \neq 0$  allora  $x(t) \equiv x_0 \in \mathbb{R}$

è soluzione di (1)  $\Leftrightarrow g(x_0) = 0$ .

Dimo "Left":  $g(x_0) = 0 \Rightarrow x(t) \equiv x_0$  è soluzione di (1).

"Right"  $x(t) \equiv x_0$  è soluz.  $\Rightarrow 0 = e(t) g(x_0)$ ,  $\forall t$   
ma se  $h \neq 0 \Leftrightarrow \exists t_0 / h(t_0) \neq 0 \Rightarrow g(x_0) = 0$ .  $\blacksquare$

Oss. una utile proprietà per calcolare di  $h \circ g$ .

$\rightarrow$  Assumiamo unicità locale (ad esempio,  
per Lipschitz).

Corollario. Soluzioni di (1) non possono  
"attraversare" zero di  $g$ .

Oss. se  $x(t)$  è sol. di (1) e  $x(t_1) = x_0$ , con  
 $g'(x_0) = 0 \Rightarrow x(t) \equiv x_0$ .

Deriva immediatamente dell'unicità.

Consideriamo il caso  $\lambda(H \equiv 1)$ . Ogni

$$(2) \begin{cases} \dot{x} = g(x) \\ x(0) = x_0 \end{cases}$$

Primo passo è trovare  $Z(g) = \{x \mid g(x) = 0\}$ .

che sono, per il lemma 1, gli unici stazionari  
di equilibrio

Esempio:



$$\phi(\bar{x}) = c(H)$$

$$\dot{x}(0) = g(\bar{x}) \neq 0$$

e, ad esempio,  $g(\bar{x}) > 0 \Rightarrow \dot{x}(0) > 0$

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = x_1$$

In particolare non si può essere <sup>apart</sup> oscillatore.

Assumiamo  $g \in C^1(I)$ ,  $I$  int.  $\subset \mathbb{R}$ .

Lemma 2 Le soluzioni di (2) non hanno

metà tra i minimi e i massimi.

(i)  $g(x_0) = 0 \Rightarrow x(H \equiv x_0)$  è un equilibrio

(ii)  $g(x_0) > 0$  allora  $x(t)$  è tutt. crescente su  $I(x_0)$   
(da  $I(x_0)$ )

(iii)  $g(x_0) < 0$  " "

crescente da  $I(x_0)$

Dunque se  $x(H)$  ha un max (min) si ha

in  $\dot{x}(t_0) = 0 = \underline{g(x_0)} \Rightarrow x(t) \equiv x_0$ ,  
 contradd. per il lemma 1.

(i) seguì dal lemma 1.

(ii)  $g(x_0) > 0 \Rightarrow \dot{x}(0) > 0 \Leftrightarrow x$  fol-  
 grett. crescente. Se  $I_x = \{t > 0 \mid \dot{x}(s) > 0$

$\forall 0 \leq s \leq t\}, \tau = \sup I_x$  e  $\tau = +\infty$   
 ottiene finito. Se  $\tau < +\infty$

$\lim_{t \rightarrow \tau} \dot{x}(t) = 0 \Rightarrow \dot{x}(\tau) = 0 \Rightarrow x(\tau)$  è

un equilibrio  $\Rightarrow$  Contrad. 2.

Analog. per (iii). ~~Contrad.~~

Lemma 3 Se  $x(t)$  è soluz di (2)

e  $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = \bar{x}_+ \in \mathbb{R} \Rightarrow \bar{x}_+$  è uno zero per  $\underline{g}$ .

Dunque se  $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = \bar{x}_+ \in \mathbb{R}$

$$\dot{x}(t) = \underline{g}(x(t)) \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} g(\bar{x}_+)$$

$\exists$  il  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \dot{x}(t) = g(\bar{x}_+) \in \mathbb{R}$

Se  $x(t) \leq \bar{x}_+$  le teri sono banalmente vere.

Se  $x(t) \not\equiv \text{cost.}$  per il lemma 2  $x(t)$

è strict. monotone. Se  $\underline{x(t)}$

$$\text{allora } \bar{x}_+ = \sup x(t).$$

$\tilde{x} \in C(I)$ , allora  $\tilde{x}_+ = \inf_{t \in I} x(t)$ .  
Supponiamo, ad esempio, che  $x(t) \nearrow \tilde{x}_+$ .

Oss. se  $y(t)$  è una funzione definita su  $\overline{\mathbb{R}}$ , <sup>differenziabile,</sup> crescente, <sup>limite</sup> ed  $\exists \lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) \in \mathbb{R}$ .  
Allora  $\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = 0$ .

(Dim)  $y \geq 0$  può essere.  $\Rightarrow \forall \epsilon > 0 \exists t_0 \text{ s.t. } y(t) \geq \epsilon \forall t \geq t_0$

A seconda di ciò avendo, da  $M > 0$

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} (y(t+1) - y(t)) = \lim_{t \rightarrow +\infty} y(t+1) = M$$

↑  
L'ipotesi  $0 < \epsilon < 1$       contradd.

D

N.b. L'ipotesi che  $y$  è crescente.

Esempio di funzione  $y(t) \subset \mathbb{C}$ , crescente,  
crescente (quindi  $\exists \lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) \in \mathbb{C}$ ) ma  
con  $\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) \neq 0$ .

Per es., sia  $\psi_n \in C^\infty([0, 1])$  t.c.

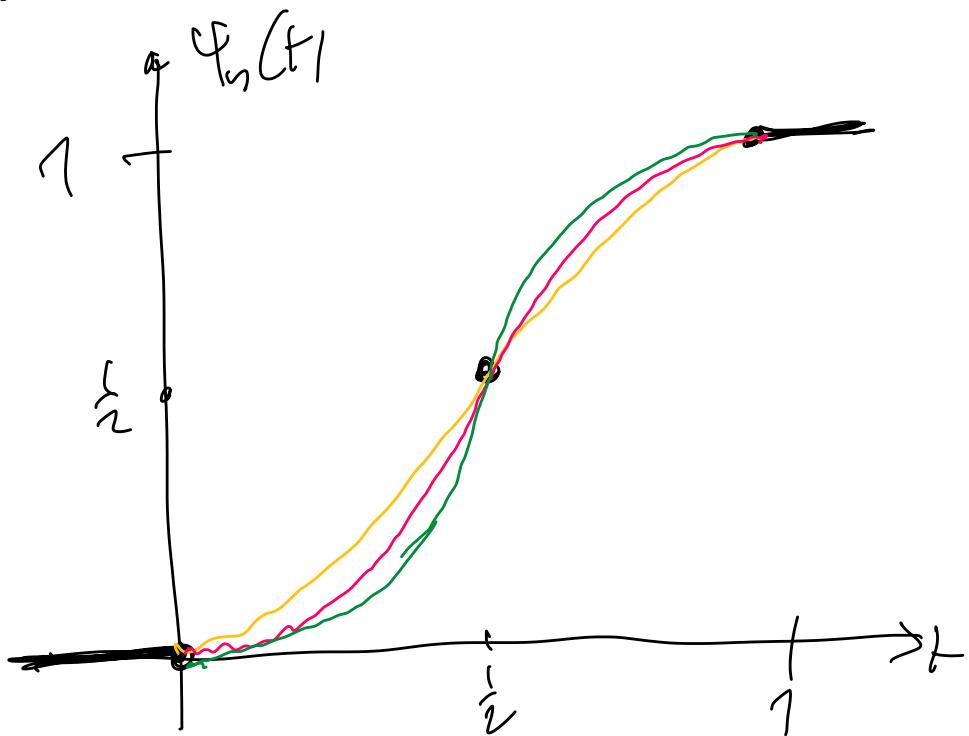
$$(i) \quad \psi_n(0) = 0, \quad \psi_n(\frac{1}{2}) = \frac{1}{2}, \quad \psi_n(1) = 1$$

$$(ii) \quad \psi_n'(0) \geq 0$$

$$(iii) \quad \psi_n^{(k)}(0) = \psi_n^{(k)}(1) = 0, \quad \forall k \geq 1$$

$$(iv) \quad \psi_n'(\frac{1}{2}) = 4^n.$$

Ese. Costruire tali funzioni.



Definiamo  $y(t)$  come segue

$$y(t) \equiv 0 \quad \text{se } t < 1,$$

fra  $a \leq t < n+1$  ( $a \in \mathbb{N}$ )

$$y(t) := \left(1 - \frac{1}{2^a}\right) + \frac{1}{2^{n+1}} \psi_n(t-a)$$

$$y(a) = 1 - \frac{1}{2^a}$$

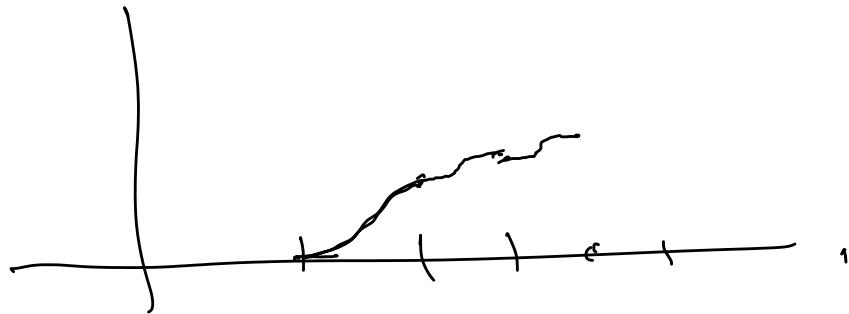
$$\begin{aligned} y((a+1)-) &= \left(1 - \frac{1}{2^a}\right) + \frac{1}{2^{n+1}} = 1 - \frac{1}{2^{n+1}} \\ &= y((n+1)+) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow y \in C^\alpha(\mathbb{R}) .$$

Per  $y(t) = 1$ .

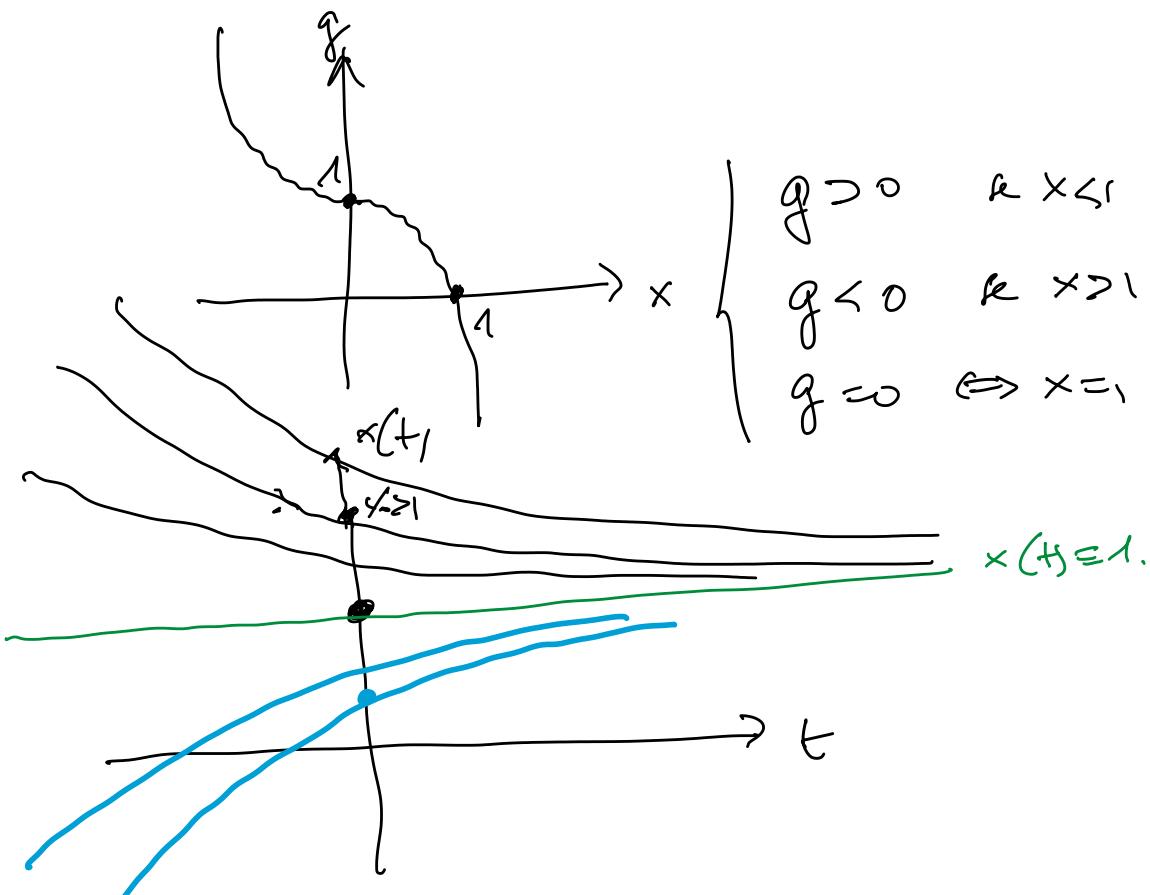
$t \rightarrow +\infty$

$$\dot{g}\left(n+\frac{1}{2}\right) = \frac{1}{2^{n+1}} \psi_4\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{4^n}{2^{n+1}} \nearrow +\infty.$$



Ese.  $\dot{x} = 1 - x^3 = g(x)$

$$Z(g) = \{1\}.$$



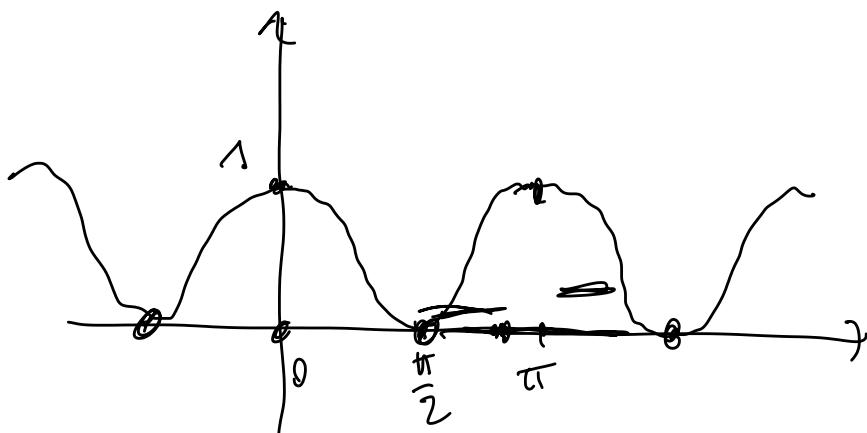
Es  $\mathcal{D}$  ( $\mathbb{R}_{\geq 0} \times \mathbb{R}$ )

Moskun mu le slusur di  $\dot{x} = c x^2$

Sono lezioni di:

Fisica dal Corollario les. del 9/10.

Facciamo molto di più:



$$\mathbb{Z}(\omega_x) = \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi \mid k \in \mathbb{Z} \right\}$$

$$x_0 \in \left( \frac{\pi}{2} + k\pi, \frac{\pi}{2} + (k+1)\pi \right) \leftarrow \cos x > 0.$$

$$\underset{t \rightarrow \infty}{\lim} \phi^t(x_0) = \frac{\pi}{2} + (k+1)\pi$$

$$\underset{t \rightarrow -\infty}{\lim} \phi^t(x_0) = \frac{\pi}{2} + k\pi.$$

