

Analisi allo spazio delle fasi

Modello: Eq. di Newton sistema hamiltoniano

$$\ddot{x} = -V'(x) \Leftrightarrow \begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -V'(x) \end{cases} \quad (*)$$

dove $t \rightarrow x(t) \in C^2(I)$ ($I = \mathbb{R}$)

$$V \in C^1(I, \mathbb{R})$$

$V =$ potenziale del sistema.

($m \neq 0$ $g \neq$ conservativa
 cioè $f = -V'$
 $a = \ddot{x}$, $x \equiv$ coordinata di una
 particella su \mathbb{R})

Lo spazio delle fasi è il piano $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.

Assumiamo (salvo abuso di notazione) che

$$I(x_0, y_0) = \mathbb{R}.$$

Definizione centrale: $E(x, y) := \frac{y^2}{2} + V(x)$

\equiv ENERGIA DEL SISTEMA

(costante)

$E(x, y)$ è costante nei moti del sistema.

Se $x(t), y(t)$ è sol. di (*)

$$\frac{d}{dt} E(x(t), y(t)) = E_x \dot{x} + E_y \dot{y}$$

$$= V'(x) \dot{x} - \dot{y} V'(x) = V' \dot{y} - \dot{y} V' = 0.$$

Notazioni $\dot{(\)} = \frac{d}{dt}(\)$, $(\)' = \frac{d}{dx}(\)$

Equazione (*) è un sistema hamiltoniano su \mathbb{R}^2 :

$$H(y, x) = \frac{1}{2} y^2 + V(x) = E(x, y)$$

$$(H1) \begin{cases} \dot{y} = -H_x = -V'(x) \\ \dot{x} = H_y = y \end{cases} \quad \begin{matrix} x \in M^n \\ y \in \mathbb{R}^n \end{matrix} \quad \begin{matrix} \Omega = \mathbb{R}^2 \\ \mathbb{R}^2 \\ \mathbb{R}^2 \end{matrix}$$

$$\frac{d}{dt} H(y(t), x(t)) \stackrel{\text{sol. di (*)}}{=} H_y \dot{y} + H_x \dot{x} = \dot{x} \dot{y} - \dot{y} \dot{x} = 0.$$

(x_0, y_0) è un equilibrio (punto costante) di (*)

$$\Leftrightarrow V'(x_0) = 0, \quad y_0 = 0.$$

Se $(x(t), y(t))$ è soluzione $\Rightarrow E(x(t), y(t)) = E_0 := E(x_0, y_0)$

$t \in I \rightarrow (x(t), y(t))$ è una curva su \mathbb{R}^2 $\overset{E(x_0, y_0)}{\parallel} E(x_0, 0)$

Livelli di indifferenza:

$$\mathcal{L}_E := \{ (x, y) \mid E(x, y) = E \}$$

Σ_E è localmente una curva regolare nell'insieme
 di punti $(x, y) \mid \nabla E(x, y) \neq (0, 0)$
 grazie al teorema della funzione implicita.

Se (x_0, y_0) è un punto e $(x_0, y_0) \in \Sigma_{E_0}$ $t_0 := E(x_0, y_0)$

in generale è un punto singolare di Σ_{E_0} .

$$\nabla E|_{(x_0, y_0)} = \left(V'(x, y) \right)_{(x_0, y_0)} = \left(V'(x_0, y_0) \right) = (0, 0)$$

Riduzione tre curve di fase (Σ_E)

e moti

$$\Sigma_E \subseteq \mathbb{R}^2 = \text{spazio delle fasi}$$

grazie di un moto (traiettorie, soluzioni)

$$\cong \mathbb{R} \times \mathbb{R}$$

$$(t, x)$$

- $E(x, y) = c :=$ "livello di energia"

$$\frac{1}{2}y^2 + V(x)$$

\uparrow energia cinetica \nwarrow energie potenziale

$$y^2 = \underline{2(c - V(x))}$$

$$y = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{2(C - V(x))} \Leftrightarrow$$

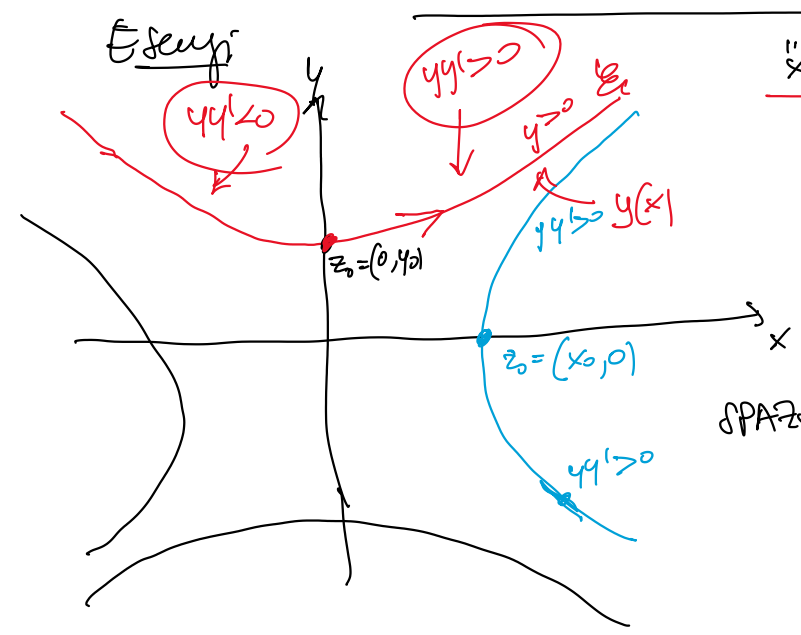
"bisogna scegliere il segno"

(i) $\mathcal{E}_C \neq \emptyset \Leftrightarrow V(x) \leq C$

(ii) se $x_0 \mid V(x_0) = C \Rightarrow \mathcal{E}_C = \{ (x_0, 0) \}$

(iii) se $\mathcal{E}_C \neq \emptyset \Rightarrow \mathcal{E}_C$ è simmetrica rispetto all'asse delle x .

($y \in \mathcal{E}_C \Rightarrow -y \in \mathcal{E}_C$)



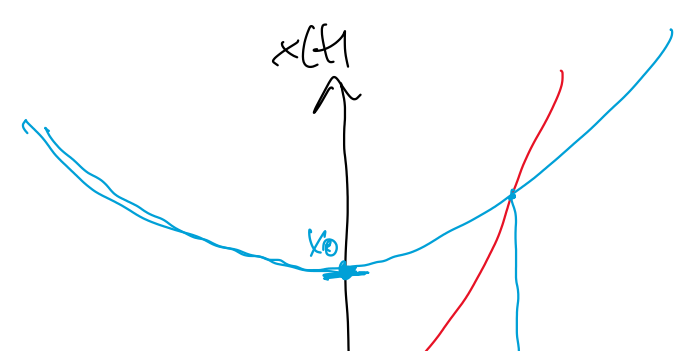
$\ddot{x} = -V'(x)$

$C = \frac{1}{2} \dot{y}^2 + V(x) \Rightarrow y \dot{y}' + V'(x) = 0$

$\dot{x} = -V'(x) = y y'$

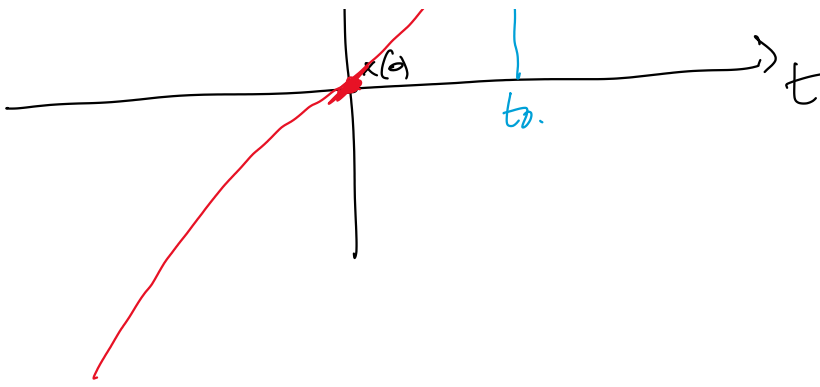
$\dot{x}(t) = -V'(x(t)) = y(x) y'(x) \Big|_{x(t)}$

SPAZIO DELLE FAS



SPAZIO DEI MOTI

$\dot{x}(0) > 0$



FUNZIONI PERIODICHE

$x(t+T) = x(t)$, $\forall t$ per un scalare $T > 0$
 con T il suo stesso periodo di periodo minimo T_{sc} .

In particolare un equilibrio x_0 è una soluzione periodica non banale (anche con periodo minimo $T > 0$).

Ogni punto $(x(t_1), y(t_1))$ è una soluzione di (1) con banale \Leftrightarrow

$E_c = E(x(t_1), y(t_1)) =: c$ è una curva regolata di (1) .

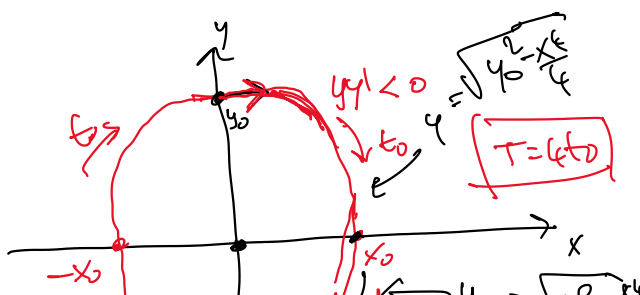
Esempio

$$\ddot{x} + x^2 = 0$$

$$V(x) = \frac{x^4}{4}$$

$$E = \frac{y^2}{2} + \frac{x^4}{4}$$

$$y = \pm \sqrt{2c - \frac{x^4}{2}}$$



N.B., nello spazio dei moti le curve (\rightarrow traiettorie di $x(t_1)$) si intersecano.

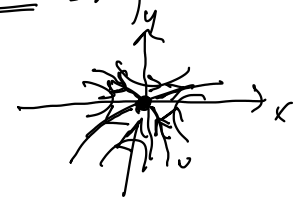


se $C < 0 \Rightarrow \mathcal{E}_C = \emptyset$

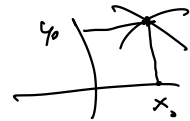
se $C = 0 \Rightarrow \mathcal{E}_C = \{(0,0)\}$.



di passare
mettere nello spazio delle
forze le curve Σ_C
non si possono intersecare:



questo succede se $V(x_0) = 0$



per unicità
ci pare che una
curva.

$$\frac{dx}{dt} = y \quad \left| \quad \frac{dt}{dx} = \frac{1}{y} \right. \quad \leftarrow \text{1-forma}$$

struttura semplice nel cambio
variabili $t = t(x)$

$$y = \sqrt{y_0^2 - \frac{1}{2}x^2}$$

$$0 \leq t \leq t_0, \quad y \geq 0$$

$$t_0 = \int_0^{x_0} dt = \int_0^{x_0} \frac{dx}{\sqrt{y_0^2 - \frac{1}{2}x^2}}$$

$t = t(x)$
 $x' > 0$

(Es. questo è un integrale
improprio lower parte)

per simmetria

ha $t_1 \quad x(t_1) = 0 \quad \bar{x}(t_1) = -y_0$.

$$t_1 - t_0 = \int_{t_0}^{t_1} dt = \int_{x_0}^0 \frac{dx}{y} = \int_{x_0}^0 \frac{dx}{\sqrt{y_0^2 - \frac{1}{2}x^2}} = \int_{x_0}^0 \frac{dy}{\sqrt{y_0^2 - \frac{1}{2}x^2}}$$

$$t_1 - t_0 = t_0, \quad t_1 = 2t_0.$$

Analy. find a $4t_0$.