

Corso di laurea in Matematica - Anno Accademico 2007/2008

FM1 - Equazioni differenziali e meccanica

PROVA SCRITTA (18-06-2008)

ESERCIZIO 1. [6] Si risolva il sistema di equazioni differenziali lineari

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_1, \\ \dot{x}_2 = x_1 + x_2, \\ \dot{x}_3 = x_1 + x_3, \\ \dot{x}_4 = x_1 + x_4, \end{cases}$$

con dato iniziale $x_k(0) = 1 \forall k = 1, \dots, 4$.

ESERCIZIO 2. [5] Si consideri il sistema dinamico $\dot{x} = f(x)$ in \mathbb{R}^2 , con f di classe C^1 . Si supponga che esista una traiettoria periodica con orbita γ , e sia Γ l'interno di γ .

(2.1) [3] Dimostrare che se $x \in \Gamma$ allora $L_\omega(x) \neq \emptyset$.

(2.2) [2] Se $y_1, y_2 \in L_\omega(x)$ esiste sempre una curva C contenuta in $L_\omega(x)$ che connette y_1 a y_2 ? Perché?

ESERCIZIO 3. [10] Sia dato il sistema gradiente in \mathbb{R}^2

$$\dot{x} = -\frac{\partial V}{\partial x}, \quad \dot{y} = -\frac{\partial V}{\partial y}, \quad V(x, y) = x^2 + (x+1)^2 y^2.$$

(3.1) [1] Determinare i punti d'equilibrio.

(3.2) [2] Studiarne la stabilità.

(3.3) [5] Studiare qualitativamente le traiettorie del sistema.

(3.4) [2] Stimare il bacino d'attrazione di eventuali punti d'equilibrio asintoticamente stabile.

ESERCIZIO 4. [15] Si consideri il sistema meccanico conservativo che descrive un punto materiale di massa $m = 1$, sottoposto alla forza di energia potenziale

$$V(x) = \frac{1}{3}|x|^3 - x^2 + \alpha x,$$

con $\alpha \in \mathbb{R}$. Al variare del parametro α rispondere alle seguenti domande.

(4.1) [1] Scrivere le equazioni che definiscono il sistema dinamico associato.

(4.2) [4] Determinare i punti d'equilibrio del sistema dinamico e discuterne la stabilità.

(4.3) [5] Studiare il grafico dell'energia potenziale $V(x)$.

(4.4) [3] Discutere qualitativamente il moto nel piano $(x, y) = (x, \dot{x})$.

(4.5) [2] Dimostrare che per $\alpha = -1$ la traiettoria con energia totale $E = 0$ è periodica.

ESERCIZIO 5. [4] Si consideri il problema dei due corpi. Si dimostri che il moto della variabile relativa avviene in un piano.

ESERCIZIO 6. [12] Dato un sistema di riferimento $\kappa = Oxyz$ (sistema assoluto), sia $K = O'\xi\eta\zeta$ un sistema di riferimento mobile (sistema relativo), la cui origine O' si muova lungo la circonferenza C di raggio R e centro l'origine, con velocità angolare costante $\omega_0 = 1$. Il sistema K ruota intorno all'asse verticale in modo tale che l'asse ζ coincida con l'asse z del sistema κ e l'asse ξ sia diretto lungo la normale esterna alla circonferenza. Un punto materiale P di massa $m = 1$ si muove nel sistema K lungo una circonferenza C_0 di raggio R_0 con velocità angolare costante $\omega_0 = 1$. Il centro della circonferenza C_0 oscilla lungo la direzione ξ con legge $\xi_0(t) = R_0 \cos \omega t$, con ω costante. All'istante iniziale O' ha coordinate $(R, 0, 0)$ e il punto P si trova in O' .

(6.1) [6] Determinare la traslazione C e la rotazione B tali che la trasformazione rigida $D: K \rightarrow \kappa$ si possa scrivere come composizione $D = C \circ B$.

(6.2) [1] Determinare la velocità assoluta \mathbf{v} .

(6.3) [1] Determinare la componente traslatoria della velocità di trascinamento \mathbf{v}_0 .

(6.4) [4] Per $R = 10 R_0$ dare delle condizioni su ω perché il moto del punto P sia periodico nel sistema κ .