

Tutorato X

Question 1. Data la lagrangiana

$$L(q, \dot{q}) = \frac{1}{2}\dot{q}^2 + q\dot{q} + 3q^2$$

scrivere la corrispondente Hamiltoniana e risolvere le equazioni di Hamilton associate.

Question 2. Dire per quali valori di α e β la seguente trasformazione è canonica

$$\begin{cases} P = \alpha p e^{\beta q} \\ Q = \frac{1}{\alpha} e^{-\beta q} \end{cases}$$

Trovare una trasformazione generatrice in corrispondenza di tali valori.

Question 3. Si consideri la seguente trasformazione di coordinate:

$$\begin{cases} Q = -p\sqrt{\frac{1-qp}{1+qp}} \\ P = q\sqrt{\frac{1+qp}{1-qp}} \end{cases}$$

(1) Si calcolino le derivate parziali di Q e P rispetto a q e p , e si dimostri che la trasformazione è canonica verificando che si conservano le parentesi di Poisson fondamentali.

(2) Si dimostri che $qp = -QP$ e si utilizzi tale risultato per ricavare q in termini di Q e P a partire dall'espressione di P in termini di q e p .

(3) Esplicitando anche p in funzione di Q e P , si calcoli la trasformazione inversa della trasformazione data.

(4) Si trovi una funzione generatrice di seconda specie $F(q, P)$.

(5) Si consideri il sistema hamiltoniano descritto dall'hamiltoniana $H(q, p) = q^2(1 + qp)(1 - qp)^{-1}$: si calcoli l'hamiltoniana nelle variabili (Q, P) .

(6) Si usi il risultato del punto precedente per determinare esplicitamente la soluzione $(q(t), p(t))$ con dati iniziali $(q(0), p(0)) = (1, 0)$.

Question 4. Si considerino le equazioni del moto

$$\begin{cases} \dot{q} = q^2 p \\ \dot{p} = -p^2 q - 1/q \end{cases}$$

per $q > 0$ e $p \in \mathbb{R}$

(1) Si riconosca che tale sistema di equazioni è Hamiltoniano e si determini l'Hamiltoniana corrispondente.

(2) Si calcoli la trasformazione canonica associata alla funzione generatrice di seconda specie $G(q, P) = P \log q$

(3) Si determini l'Hamiltoniana nelle nuove variabili Q, P . Si calcolino e risolvano le corrispondenti equazioni di Hamilton.

(4) Si usi la trasformazione determinata sopra, nonché la soluzione delle equazioni del moto nelle variabili (Q, P) , per risolvere le equazioni del moto originali per le variabili (q, p) , in corrispondenza dei dati iniziali $q(0) = p(0) = 1$. Si verifichi esplicitamente che la soluzione trovata risolve le equazioni del moto originali.