

Analisi Matematica per le Applicazioni
CdL in Ingegneria Meccanica – Anno Accademico 2024/2025

Soluzioni della prova scritta del secondo appello (17-02-2025)

ESERCIZIO 0.

(1) Integrando si trova

$$y(x) = \int (2x + x^2) dx = x^2 + \frac{x^3}{3} + C,$$

dove C è una costante arbitraria.

(2) Si ha $0 \leq 1 - x \leq 1 \implies -1 \leq -x \leq 0 \implies 0 \leq x \leq 1$ e, per ogni $x \in (0, 1)$, si ha $0 \leq y \leq 1 - x$, da cui segue che

$$\begin{aligned} \iint_{\Omega} x dx dy &= \int_0^1 x dx \int_0^{1-x} dy = \int_0^1 x y \Big|_0^{1-x} dx = \int_0^1 x(1-x) dx \\ &= \int_0^1 (x - x^2) dx = \left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3} \right) \Big|_0^1 = \frac{1}{2} - \frac{1}{3} = \frac{1}{6}. \end{aligned}$$

(3) Integrando per separazione di variabili si trova

$$\int \frac{dy}{y} = \int x dx \implies \log |y| = \frac{x^2}{2} + C, \quad (*)$$

dove $y = y(x)$ e la costante C è fissata dalla condizione iniziale: per $x = 1$ si ha $y(0) = -e$, così che (*), calcolata in $x = 0$, dà

$$\log |-e| = \log e = 1 \implies 1 = \frac{1}{2} + C \implies C = \frac{1}{2}.$$

Quindi, esponenziando (*), si ottiene

$$|y| = e^{\frac{1}{2}(x^2+1)} \implies y = \pm e^{\frac{1}{2}(x^2+1)} \implies y = -e^{\frac{1}{2}(x^2+1)},$$

dove l'ultima uguaglianza, che fissa il segno, si ottiene nuovamente imponendo la condizione iniziale.

(4) Il dominio D è il cerchio di raggio $\sqrt{2}$ e centro nell'origine. Per cercare i punti critici interni si pone uguale a 0 il gradiente di f : si trova

$$f_x = 2(x+1) = 0, \quad f_y = 2y = 0 \implies x = -1, y = 0,$$

che identifica il punto $P_0 = (-1, 0)$ all'interno al dominio D . Sulla frontiera ∂D , dove y è tale che $x^2 + y^2 = 2$, e quindi $y = \pm\sqrt{2-x^2}$, per ogni $x \in [-\sqrt{2}, \sqrt{2}]$, la funzione $f(x, y)$ si può scrivere nella forma $f(x, \pm\sqrt{2-x^2}) = g(x) = x^2 + (2-x^2) + 2x = 2 + 2x$. Poiché $g'(x) = 2 > 0$, la funzione $g(x)$ è crescente e assume pertanto il valore minimo in $x = -\sqrt{2}$ e il valore massimo in $x = \sqrt{2}$; per entrambi i valori di x si ha $y = 0$. I punti di massimo e di minimo assoluto della funzione $f(x, y)$ vanno quindi cercati tra P_0 , $P_1 = (-\sqrt{2}, 0)$ e $P_2 = (\sqrt{2}, 0)$. Si ha

$$f(P_0) = -1, \quad f(P_1) = 2 - 2\sqrt{2} = 2(1 - \sqrt{2}), \quad f(P_2) = 2 + 2\sqrt{2} = 2(1 + \sqrt{2}).$$

In conclusione, il massimo di f vale $2 + 2\sqrt{2}$ ed è raggiunto in $P_2 = (\sqrt{2}, 0)$, mentre il minimo di f vale -1 ed è raggiunto in $P_0 = (-1, 0)$.

ESERCIZIO 1. Integrando per separazione di variabili si trova

$$\int \frac{dy}{\sin^2 y} = \int \sin^2 x \, dx,$$

dove

$$I_1 = \int \frac{dy}{\sin^2 y} = \int \frac{dy}{\cos^2 y \left(\frac{\sin^2 y}{\cos^2 y} \right)} = \int \frac{dy}{\cos^2 y \operatorname{tg}^2 y},$$

così che, con la sostituzione $t = \operatorname{tg} y$ ($\implies dt = dy / \cos^2 y$) dà

$$I_1 = \int \frac{dt}{t^2} = -\frac{1}{t} + C_1 = -\frac{1}{\operatorname{tg} y} + C_1,$$

dove C_1 è una costante arbitraria, mentre, integrando per parti e ricordando che $(\sin x)' = \cos x$ e $(\cos x)' = -\sin x$ (qui e nel seguito ' indica la derivata rispetto a x), si ottiene

$$\begin{aligned} I_2 &= \int \sin^2 x \, dx = \int \sin x \sin x \, dx = \int \sin x (-\cos x)' \, dx = -\sin x \cos x - \int \cos x (-\cos x) \, dx \\ &= -\sin x \cos x + \int \cos^2 x \, dx = -\sin x \cos x + \int (1 - \sin^2 x) \, dx \\ &= -\sin x \cos x + \int dx - \int \sin^2 x \, dx \\ &= -\sin x \cos x + x - I_2 \quad \implies \quad I_2 = \frac{x - \sin x \cos x}{2} + C_2, \end{aligned}$$

dove C_2 è di nuovo una costante arbitraria. In conclusione si ha

$$\frac{1}{\operatorname{tg} y} = \frac{\sin x \cos x - x}{2} + C,$$

dove la costante C si fissa imponendo la condizione iniziale $y(0) = \pi/4$. Si trova

$$\operatorname{tg} y = \operatorname{tg}(\pi/4) = 1 \quad \implies \quad 1 = 0 + C \quad \implies \quad C = 1.$$

Ne segue che

$$\operatorname{tg} y = \frac{1}{\frac{\sin x \cos x - x}{2} + 1} \quad \implies \quad y = \operatorname{arctg} \left(\frac{1}{\frac{\sin x \cos x - x}{2} + 1} \right).$$

ESERCIZIO 2. Gli autovalori di A sono le radici del polinomio caratteristico

$$P(\lambda) = \det(A - \lambda \mathbf{1}) = \lambda^2 - 5\lambda = \lambda(\lambda - 5),$$

quindi sono $\lambda_1 = 0$ e $\lambda_2 = 5$. I corrispondenti autovettori $\mathbf{v}_1 = (v_{11}, v_{12})$ e $\mathbf{v}_2 = (v_{21}, v_{22})$ si trovano richiedendo che si abbia $A\mathbf{v}_1 = \mathbf{0}$ e $(A - 5\mathbf{1})\mathbf{v}_2 = \mathbf{0}$, ovvero

$$\begin{aligned} 4v_{11} + 2v_{12} = 0 &\implies v_{22} = -2v_{11} \implies \mathbf{v}_1 = (-1, 2), \\ -v_{21} + 2v_{22} = 0 &\implies v_{21} = 2v_{22} \implies \mathbf{v}_2 = (2, 1). \end{aligned}$$

Definendo

$$C = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{12} & v_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix},$$

si trova

$$C^{-1} = -\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix},$$

da cui segue che

$$\begin{aligned} e^{Ax} &= C \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{5x} \end{pmatrix} C^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{5x} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2e^{5x} & e^{5x} \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 + 4e^{5x} & -2 + 2e^{5x} \\ -2 + 2e^{5x} & 4 + e^{5x} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Il sistema di equazioni si riscrive nella forma

$$\mathbf{y}' = A\mathbf{y}, \quad \mathbf{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix},$$

e la soluzione è data da $\mathbf{y}(x) = e^{Ax}\mathbf{y}(0)$. Si ha quindi

$$y(x) = e^{Ax}y(0) = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 + 4e^{5x} & -2 + 2e^{5x} \\ -2 + 2e^{5x} & 4 + e^{5x} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -1 + 6e^{5x} \\ 2 + 3e^{5x} \end{pmatrix}.$$

ESERCIZIO 3. Le radici del polinomio caratteristico $\lambda^2 - 4\lambda + 8$ sono

$$\lambda = 2 \pm \sqrt{4 - 8} = 2 \pm \sqrt{-4} = 2 \pm 2i \quad \implies \quad \lambda_1 = 2 + 2i, \quad \lambda_2 = 2 - 2i.$$

Quindi la soluzione generale dell'equazione omogenea associata è

$$y_0(x) = e^{2x} (c_1 \cos 2x + c_2 \sin 2x),$$

dove c_1 e c_2 sono due costanti arbitrarie. La soluzione particolare è data da $\tilde{y}(x) = \tilde{y}_1(x) + \tilde{y}_2(x)$, dove $\tilde{y}_1(x)$ è una soluzione particolare dell'equazione

$$y'' - 4y' + 8y = 8x$$

e $\tilde{y}_2(x)$ è una soluzione particolare dell'equazione

$$y'' - 4y' + 8y = 2e^{2x} \sin x \cos x = e^{2x} \sin 2x,$$

dove si è usata l'identità trigonometrica $\sin(\alpha + \beta) = \sin \alpha \cos \beta + \cos \alpha \sin \beta$, con $\alpha = \beta = x$.

Si cerca $\tilde{y}_1(x)$ nella forma $\tilde{y}_1(x) = Ax + B$. Tenuto conto che $\tilde{y}_1' = A$ e $\tilde{y}_1'' = 0$, si ottiene

$$-4A + 8Ax + 8B = 8x \quad \implies \quad A = 1, \quad B = \frac{1}{2} \quad \implies \quad \tilde{y}_1(x) = x + \frac{1}{2}.$$

Poiché $\lambda_1 = 2 + 2i$, la soluzione particolare $\tilde{y}_2(x)$ si cerca nella forma

$$\tilde{y}_2(x) = x Q(x), \quad Q(x) = e^{2x} (A \cos 2x + B \sin 2x).$$

Tenuto conto che $\tilde{y}'_2 = xQ' + Q$ e $\tilde{y}''_2 = 2Q' + xQ''$, si ottiene

$$2Q' + xQ'' - 4xQ' - 4Q + 8xQ = e^{2x} \sin 2x,$$

ovvero

$$x(Q'' - 4Q' + 8Q) + 2Q' - 4Q = 2Q' - 4Q = e^{2x} \sin 2x, \quad (*)$$

dove si è usato il fatto che Q risolve l'equazione omogenea (e quindi $Q'' - 4Q' + 8Q = 0$).

Derivando Q , si trova

$$Q' = e^{2x} (2A \cos 2x + 2B \sin 2x - 2A \sin 2x + 2B \cos 2x),$$

che, introdotta nell'equazione (*), implica

$$e^{2x} (4A \cos 2x + 4B \sin 2x - 4A \sin 2x + 4B \cos 2x - 4A \cos 2x - 4B \sin 2x) = e^{2x} \sin 2x.$$

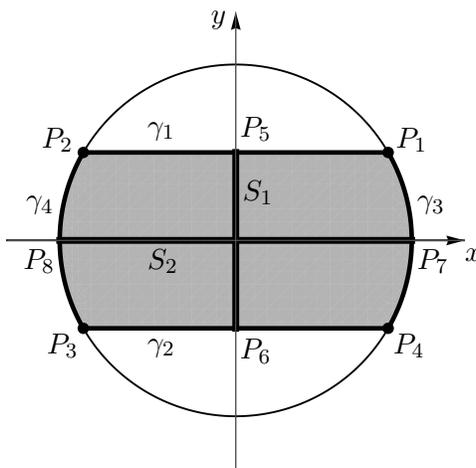
Semplificando, dividendo poi per l'esponenziale e^{2x} ed eguagliando infine i coefficienti delle funzioni $\sin 2x$ e $\cos 2x$, si trova

$$-4A = 1, 4B = 0 \implies A = -\frac{1}{4}, B = 0 \implies \tilde{y}_2(x) = -\frac{x}{4} e^{2x} \cos 2x.$$

In conclusione la soluzione generale dell'equazione è

$$y(x) = y_0(x) + \tilde{y}(x) = e^{2x} (c_1 \cos 2x + c_2 \sin 2x) + x + \frac{1}{2} - \frac{x}{4} e^{2x} \cos 2x.$$

ESERCIZIO 4. Il dominio D della funzione è dato dall'intersezione del cerchio \mathcal{C} di raggio 2 e centro nell'origine e la striscia orizzontale \mathcal{S} di semiampiezza 1 intorno all'asse x (cfr. la figura).



Le derivate parziali della funzione $f(x, y)$ sono

$$f_x(x, y) = -\frac{2xy^2(1+y^2)}{1+x^2+y^2}, \quad f_y(x, y) = -\frac{2yx^2(1+x^2)}{1+x^2+y^2}.$$

Si ha $f_x(x, y) = f_y(x, y) = 0$ se e solo se $x = 0$ oppure $y = 0$: il gradiente di f si annulla lungo l'asse x e lungo l'asse y . Sono perciò punti critici interni di f tutti i punti che si trovano sugli assi

coordinati e sono all'interno sia del cerchio \mathcal{C} che della striscia \mathcal{S} , ovvero tutti i punti della forma $(0, y)$, con $y \in (-1, 1)$, e della forma $(x, 0)$, con $x \in (-2, 2)$.

Se definiamo

$$P_1 = (\sqrt{3}, 1), \quad P_2 = (-\sqrt{3}, 1), \quad P_3 = (-\sqrt{3}, -1), \quad P_4 = (\sqrt{3}, -1),$$

la frontiera di D è costituita dai due segmenti γ_1 e γ_2 che connettono P_1 a P_2 e P_3 a P_4 e dai due archi di circonferenza γ_3 e γ_4 che connettono P_1 a P_4 e P_2 a P_3 attraversando l'asse x (cfr. di nuovo la figura). Si possono parametrizzare le quattro curve come segue:

$$\begin{aligned} \gamma_1(t) &= (t, 1), & t &\in [-\sqrt{3}, \sqrt{3}], \\ \gamma_2(t) &= (t, -1), & t &\in [-\sqrt{3}, \sqrt{3}], \\ \gamma_3(t) &= (\sqrt{4-t^2}, t), & t &\in [-1, 1], \\ \gamma_4(t) &= (-\sqrt{4-t^2}, t), & t &\in [-1, 1]. \end{aligned}$$

Su γ_1 , si ha

$$f(x, y) = f(t, 1) = g(t) = \frac{t^2}{2+t^2} \implies g'(t) = \frac{2t(2+t^2) - 2t t^2}{(2+t^2)^2} = \frac{4t}{(2+t^2)^2},$$

quindi si ha $g'(t) = 0$ se e solo se $t = 0$; ne segue che $t = 0$ è un punto critico per $g(t)$. Inoltre $g'(t) > 0$ se e solo se $t > 0$; ne segue che $t = 0$ è un punto di minimo per $g(t)$. Poiché $y = 1$ lungo γ_1 , a $t = 0$ corrisponde nel piano il punto $P_5 = (0, 1)$.

Dal momento che la funzione $f(x, y)$ è pari sia in x che in y , anche lungo γ_2 la funzione $f(t, -1) = g(t)$ ha un punto di minimo in $t = 0$, a cui corrisponde nel piano il punto $P_6 = (0, -1)$.

Lungo γ_3 , si ha

$$f(x, y) = f(\sqrt{4-t^2}, t) = h(t) = \frac{t^2(4-t^2)}{1+t^2+(4-t^2)} = \frac{4t^2-t^4}{5},$$

da cui si ricava

$$h'(t) = \frac{1}{5} (8t - 4t^3) = \frac{1}{5} 4t (2 - t^2).$$

Si ha $h'(t) = 0$ se e solo se $t = 0$ oppure $t = \pm\sqrt{2}$. Tuttavia solo $t = 0$ è all'interno dell'intervallo $(-1, 1)$, quindi la funzione $h(t)$ ammette un solo punto critico in $(-1, 1)$, dato da $t = 0$, a cui corrisponde nel piano il punto $P_7 = (2, 0)$.

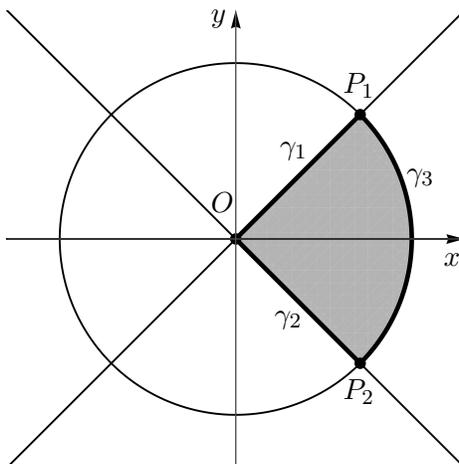
Di nuovo, per simmetria (considerata la parità della funzione $f(x, y)$), anche lungo la curva γ_4 la funzione $f(x, y) = f(-\sqrt{4-t^2}, t)$ è data da $h(t)$, che ammette un solo punto critico interno, dato da $t = 0$, a cui corrisponde nel piano il punto $P_8 = (-2, 0)$.

I punti di massimo e di minimo vanno cercati tra i punti del segmento S_1 che connette i punti P_5 e P_6 (con i due estremi inclusi), tra i punti del segmento S_2 che connette i punti P_7 e P_8 (con i due estremi inclusi) e tra i vertici che costituiscono i punti di intersezione delle curve γ_1 , γ_2 , γ_3 e γ_4 , ovvero P_1 , P_2 , P_3 e P_4 . Si trova

$$f(P_1) = f(P_2) = f(P_3) = f(P_4) = \frac{3}{5}, \quad f(x, y) = 0 \quad \forall (x, y) \in S_1 \cup S_2.$$

In conclusione tutti i punti lungo i segmenti S_1 e S_2 sono punti di minimo assoluto (e il minimo di f è 0), mentre sono punti di massimo assoluto di f i quattro vertici P_1 , P_2 , P_3 e P_4 (e il massimo di f è $3/5$).

ESERCIZIO 5. L'insieme Ω si ottiene richiedendo: (1) $y \leq x$ se $y \geq 0$, (2) $-y \leq x$, ovvero $y \geq -x$, se $y < 0$. Quindi $(x, y) \in \Omega$ se il punto di coordinate (x, y) si trova al di sotto della bisettrice $y = x$ nel semipiano superiore ($y \geq 0$) e al di sopra della bisettrice $y = -x$ nel semipiano inferiore ($y < 0$). In conclusione, Ω è l'insieme limitato la cui frontiera $\partial\Omega$ è costituito dall'arco di circonferenza γ_3 nel semipiano $x \geq 0$ che unisce i punti $P_1 = (1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$ e $P_2 = (1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2})$ e dai due segmenti γ_1 e γ_2 che connettono all'origine O i due punti P_1 e P_2 , rispettivamente (cfr. la figura).



In coordinate polari, scrivendo $x = \rho \cos \varphi$ e $y = \rho \sin \varphi$, l'insieme Ω è dato da

$$\Omega = \{(\rho, \varphi) \in \mathbb{R}_+ \times [0, 2\pi] : \rho \leq 1, \varphi \in [-\pi/4, \pi/4]\}.$$

Si ha

$$I = \int_{\Omega} xy^2 e^{\sqrt{x^2+y^2}} dx dy = \int_0^1 \rho d\rho \int_{-\pi/4}^{\pi/4} d\varphi \rho^3 e^{\rho} \cos \varphi \sin^2 \varphi,$$

dove ρ è il determinante dello jacobiano della trasformazione che fa passare dalle coordinate cartesiane alle coordinate polari. I due integrali in ρ e in φ fattorizzano:

$$I = I_1 I_2, \quad I_1 = \int_0^1 d\rho \rho^4 e^{\rho}, \quad I_2 = \int_{-\pi/4}^{\pi/4} d\varphi \cos \varphi \sin^2 \varphi.$$

Il secondo integrale si calcola tramite la sostituzione $t = \sin \varphi$ ($\implies dt = \cos \varphi d\varphi$), così si ha

$$\int d\varphi \cos \varphi \sin^2 \varphi = \int dt t^2 = \frac{t^3}{3} + C = \frac{\sin^3 \varphi}{3} + C,$$

dove C è una costante arbitraria, da cui segue che

$$I_2 = \frac{\sin^3 \varphi}{3} \Big|_{-\pi/4}^{\pi/4} = \frac{2}{3} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \right)^3 = \frac{1}{3\sqrt{2}}.$$

Riguardo al primo integrale tenendo conto delle derivate

$$(e^{\rho})' = e^{\rho}, \quad (\rho^4)' = 4\rho^3, \quad (\rho^3)' = 3\rho^2, \quad (\rho^2)' = 2\rho, \quad \rho' = 1,$$

si integra per parti ripetutamente, in modo da ottenere l'integrale indefinito

$$\begin{aligned}
 \int d\rho \rho^4 e^\rho &= \rho^4 e^\rho - 4 \int d\rho \rho^3 e^\rho = \rho^4 e^\rho - 4 \left(\rho^3 e^\rho - 3 \int d\rho \rho^2 e^\rho \right) \\
 &= \rho^4 e^\rho - 4\rho^3 e^\rho + 12 \int d\rho \rho^2 e^\rho = \rho^4 e^\rho - 4\rho^3 e^\rho + 12\rho^2 e^\rho - 24 \int d\rho \rho e^\rho \\
 &= \rho^4 e^\rho - 4\rho^3 e^\rho + 12\rho^2 e^\rho - 24\rho e^\rho + 24 \int d\rho e^\rho \\
 &= \rho^4 e^\rho - 4\rho^3 e^\rho + 12\rho^2 e^\rho - 24\rho e^\rho + 24e^\rho + C,
 \end{aligned}$$

dove C è una costante arbitraria, da cui segue che

$$I_1 = \rho^4 e^\rho - 4\rho^3 e^\rho + 12\rho^2 e^\rho - 24\rho e^\rho + 24e^\rho \Big|_0^1 = 9e - 24.$$

In conclusione si ha

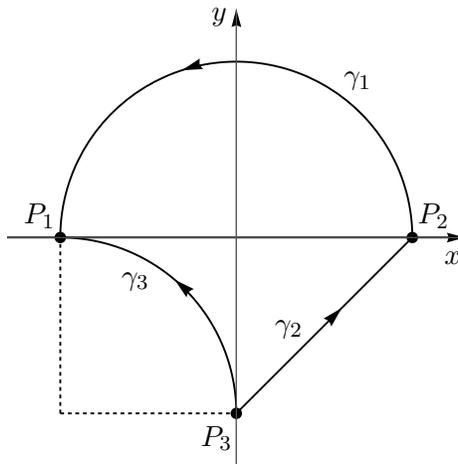
$$I = \frac{1}{3\sqrt{2}} (9e - 24) = \frac{1}{\sqrt{2}} (3e - 8).$$

ESERCIZIO 6. Si può decomporre l'integrale di prima specie nella somma di tre integrali:

$$I = \int_\gamma x^2 y \, ds = I_1 + I_2 + I_3, \quad I_1 = \int_{\gamma_1} x^2 y \, ds, \quad I_2 = \int_{\gamma_2} x^2 y \, ds, \quad I_3 = \int_{\gamma_3} x^2 y \, ds,$$

dove (cfr. la figura)

$$\begin{aligned}
 \gamma_1(t) &= (2 \cos t, 2 \sin t), \quad t \in [0, \pi], \\
 \gamma_2(t) &= (t, t - 2), \quad t \in [0, 2], \\
 \gamma_3(t) &= (-2 + 2 \cos t, -2 + 2 \sin t), \quad t \in [0, \pi/2].
 \end{aligned}$$



Si noti che l'orientamento delle curve è quello fissato dalla parametrizzazione ma è irrilevante ai fini del calcolo dell'integrale. Tenuto conto che

$$\begin{aligned}
 \gamma_1'(t) &= (-2 \sin t, 2 \cos t) \implies \|\gamma_1'(t)\| = \sqrt{4 \sin^2(t) + 4 \cos^2(t)} = 2, \\
 \gamma_2'(t) &= (1, 1) \implies \|\gamma_2'(t)\| = \sqrt{1 + 1} = \sqrt{2}, \\
 \gamma_3'(t) &= (-2 \sin t, 2 \cos t) \implies \|\gamma_3'(t)\| = \sqrt{4 \sin^2(t) + 4 \cos^2(t)} = 2,
 \end{aligned}$$

si ottiene

$$I_1 = \int_0^\pi dt (4 \cos^2 t)(2 \sin t)2 = 16 \int_0^\pi dt \cos^2 t \sin t = 16 \left(-\frac{\cos^3}{3} \right) \Big|_0^\pi = 16 \frac{2}{3} = \frac{32}{3},$$

dove si è effettuata la sostituzione $x = \cos t$ per calcolare l'integrale,

$$I_2 = \int_0^2 dt t^2(t-2)\sqrt{2} = \sqrt{2} \left(\frac{t^4}{4} - \frac{2t^3}{3} \right) \Big|_0^2 = \sqrt{2} \left(\frac{16}{4} - \frac{16}{3} \right) = -\sqrt{2} \frac{16}{12} = -\frac{4\sqrt{2}}{3}$$

e, infine,

$$\begin{aligned} I_3 &= \int_0^{\pi/2} dt (4 + 4 \cos^2 t - 8 \cos t) (-2 + 2 \sin t) 2 \\ &= 2 \int_0^{\pi/2} dt (-8 + 8 \sin t - 8 \cos^2 t + 8 \cos^2 t \sin t + 16 \cos t - 16 \sin t \cos t) \\ &= -16 \int_0^{\pi/2} dt + 16 \int_0^{\pi/2} dt \sin t - 16 \int_0^{\pi/2} dt \cos^2 t + 16 \int_0^{\pi/2} dt \cos^2 t \sin t \\ &\quad + 32 \int_0^{\pi/2} dt \cos t - 32 \int_0^{\pi/2} dt \sin t \cos t, \end{aligned}$$

dove

$$\begin{aligned} \int dt &= t, \\ \int dt \sin t &= -\cos t, \\ \int dt \cos^2 t &= \int dt \cos t (\sin t)' = \sin t \cos t + \int dt \sin^2 t \\ &= \sin t \cos t + \int dt (1 - \cos^2 t) = \sin t \cos t + t - \int dt \cos^2 t, \\ &\implies \int dt \cos^2 t = \frac{t + \sin t \cos t}{2}, \\ \int dt \cos^2 t \sin t &= \int dt \left(-\frac{\cos^3 t}{3} \right)' = -\frac{\cos^3 t}{3}, \quad [\text{sostituzione } u = \cos t (\implies du = -\sin t dt)] \\ \int dt \cos t &= \sin t, \\ \int dt \sin t \cos t &= \int dt \left(\frac{\sin^2 t}{2} \right)' = \frac{\sin^2 t}{2}, \quad [\text{sostituzione } u = \sin t (\implies du = \cos t dt)] \end{aligned}$$

così che

$$\begin{aligned} I_3 &= -16t - 16 \cos t - 8t - 8 \sin t \cos t - \frac{16}{3} \cos^3 t + 32 \sin t - 16 \sin^2 t \Big|_0^{\pi/2} \\ &= \left(-8\pi + 0 - 4\pi + 0 + 0 + 32 - 16 \right) - \left(0 - 16 + 0 + 0 - \frac{16}{3} + 0 + 0 \right) \\ &= \left(-12\pi + 16 \right) - \left(-\frac{64}{3} \right) = -12\pi + \frac{112}{3}. \end{aligned}$$

In conclusione si ha

$$I = \frac{32}{3} - \frac{1}{6\sqrt{2}} - 12\pi + \frac{112}{3} = \frac{144}{3} - \frac{4\sqrt{2}}{3} - 12\pi.$$