

## Corso di laurea in Matematica - Anno Accademico 2008/2009

### FM1 - Equazioni differenziali e meccanica

PROVA SCRITTA (11-09-2009)

ESERCIZIO 1. [8] Si consideri il sistema dinamico descritto dall'equazione

$$\ddot{x} + \gamma \dot{x} + x^n = 0,$$

con  $n$  dispari e  $\gamma > 0$ .

(1.1) [3] Si dimostri che il punto  $(x, \dot{x}) = (0, 0)$  è asintoticamente stabile.

(1.2) [2] Si dimostri che tutte le traiettorie tendono al punto  $(0, 0)$  per  $t \rightarrow \infty$ .

(1.3) [3] Si calcoli esplicitamente la soluzione per  $n = 1$ .

ESERCIZIO 2. [10] Si consideri la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

(2.1) [4] Si calcoli  $\exp A$ .

(2.2) [2] Si trovino le soluzioni dell'equazione  $F_A(x) = \exp Ax - xA = \mathbf{1}$ .

(2.3) [2] Si calcoli  $\exp B$ , se  $\lambda \in \mathbb{R}$  e  $B = \lambda A$ ; determinare se possibile  $\lambda$  tale che  $F_B(x) = \mathbf{1}$  ammetta soluzione  $x = \mathbf{1}$ .

(2.4) [2] Si consideri, più in generale, la matrice  $n \times n$  di elementi  $A_{ij} = 1$  e si determini la matrice  $\exp A$  al variare di  $n$ .

ESERCIZIO 3. [10] Si consideri il sistema dinamico planare

$$\begin{cases} \dot{x} = 2y - e^x - 4e^{-x} - 5, \\ \dot{y} = e^{-x} (e^{2x} - 4) (y - 5). \end{cases}$$

(3.1) [1] Si dimostri che la funzione  $H(x, y) = (y - e^x - 4e^{-x})(y - 5)$  è una costante del moto.

(3.2) [2] Si determinino i punti d'equilibrio.

(3.3) [3] Se ne discuta la stabilità.

(3.4) [4] Si studino qualitativamente le traiettorie del sistema.

ESERCIZIO 4. [5] Si enunci e dimostri il teorema del prolungamento per equazioni differenziali ordinarie del primo ordine.

ESERCIZIO 5. [8] Dato un sistema di riferimento  $\kappa = Oxyz$  (sistema assoluto), sia  $K = O'\xi\eta\zeta$  un sistema di riferimento mobile (sistema relativo), la cui origine  $O'$  si muova lungo l'asse  $y$  con velocità costante  $v = 1$ . L'asse  $\zeta$  si mantiene parallelo all'asse  $z$ , mentre il piano  $(\xi, \eta)$  ruota con velocità angolare costante  $\omega$  intorno all'asse  $\zeta$ . All'istante iniziale  $O$  e  $O'$  coincidono. Un punto materiale  $P$  di massa  $m$  si muove nel sistema di riferimento  $K$  con legge oraria  $t \rightarrow \mathbf{Q}(t) = (\xi(t), \eta(t), 0)$ .

(5.1) [2] Determinare la trasformazione rigida  $D: K \rightarrow \kappa$  come composizione di una traslazione  $C$  con una rotazione  $B$ .

(5.2) [2] Determinare  $\mathbf{Q}(t)$  in modo tale che il punto  $P$  sia fermo nell'origine nel sistema di riferimento assoluto.

(5.3) [2] Che curva descrive  $P$  nel sistema di riferimento mobile?

(5.4) [2] Calcolare la forza centrifuga e la forza di Coriolis che agiscono sul punto  $P$ .

ESERCIZIO 6. [7] Si determinino gli assi principali d'inerzia di una lastra omogenea quadrata di massa  $m$  e lato  $\ell$ , e si calcolino i corrispondenti momenti principali d'inerzia.