## Corso di laurea in Matematica

## FM1 - Equazioni differenziali e meccanica

SCRITTO (07-01-2003)

ESERCIZIO 1. Si consideri il sistema di equazioni differenziali lineari

$$\dot{x} = Ax, \qquad x \in \mathbb{R}^3, \qquad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

con condizioni iniziali x(0) = (1,0,0). Se ne trovi la soluzione x(t).

ESERCIZIO 2. Dato un sistema di riferimento  $\kappa = Oxyz$  (sistema assoluto), si consideri il sistema di riferimento mobile  $K = O'\xi\eta\zeta$  (sistema relativo) che ruota in senso antiorario intorno all'asse  $\zeta$  con velocità angolare costante  $\omega = 1$ , e tale che l'asse  $\zeta$  di K si mantiene parallelo all'asse z di  $\kappa$  in ogni istante, mentre l'origine O' di K si muove lungo l'asse x di  $\kappa$  con velocità costante v = 1. All'istante t = 0 i due sistemi di riferimento coincidono.

Un punto materiale P si muove lungo l'asse  $\xi$  di K con legge  $\xi(t) = a \cos t$ , con  $a \in \mathbb{R}$ .

- (1) Scrivere la trasformazione rigida  $D: K \to \kappa$  come composizione di una traslazione C con una rotazione B, i.e.  $D = C \circ B$ , e determinare  $C \in B$ .
- (2) Scrivere la soluzione delle equazioni del moto  $\mathbf{Q}(t)$  nel sistema di riferimento mobile e  $\mathbf{q}(t)$  nel sistema di riferimento assoluto.
- (3) Determinare la velocità assoluta  $\mathbf{v}(t)$ .
- (4) Determinare la velocità relativa  $\mathbf{v}'(t)$ .
- (5) Determinare la componente traslatoria della velocità di trascinamento  $\mathbf{v}_0(t)$ .
- (6) Determinare la componente rotatoria della velocità di trascinamento  $\mathbf{v}_T(t)$ .
- (7) Determinare la velocità assoluta media  $\mathbf{v}_m$ , definita come

$$\mathbf{v}_m \equiv \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_0^T \mathrm{d}t \, \mathbf{v}(t).$$

(8) Determinare (se esiste) la successione  $\{t_k\}_{k=1}^{\infty}$  di tempi in cui il punto materiale P attraversa l'asse x.