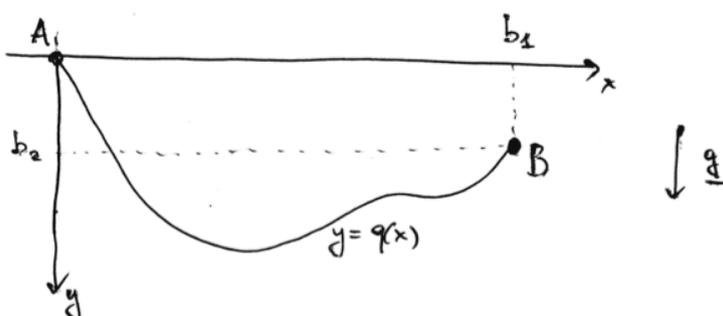


**Corso di laurea in Matematica - Anno Accademico 2013/2014**  
**FM210 - Fisica Matematica 1**

TUTORATO 5 (8-11-2013)

ESERCIZIO 1. Tra tutte le curve che passano per due punti  $A$  e  $B$  in un piano verticale (con  $B$  ad un'altezza minore o uguale di quella di  $A$ ), determinare quella che gode della proprietà seguente: una particella inizialmente in quiete in  $A$  che si cade lungo di essa sotto l'influenza della gravità e in assenza di attrito impiega il tempo minimo per raggiungere  $B$  (tale curva si dice *brachistocrona*).

A tale scopo, una volta fissato un sistema di coordinate come in figura :



- Si mostri che il problema corrisponde a minimizzare il funzionale

$$A_{0,b_1}^{\mathcal{L}}(q) = \int_0^{b_1} \mathcal{L}(q(x), \dot{q}(x)) dx, \quad \mathcal{L}(q(x), \dot{q}(x)) := \sqrt{\frac{1 + \dot{q}^2}{2gq}}$$

nello spazio delle curve  $\mathcal{M}_{0,b_1}(0, b_2)$ . Qui  $g$  è l'accelerazione di gravità,  $y = q(x)$  rappresenta il profilo della curva,  $A_{0,b_1}^{\mathcal{L}}(q)$  ha il significato fisico di "tempo necessario a percorrere la curva  $y = q(x)$  da  $A$  a  $B$ ", e il puntino in  $\dot{q}(x)$  rappresenta la derivata rispetto a  $x$ . [Suggerimento: si usi la conservazione dell'energia meccanica  $E = \frac{m}{2}v(x)^2 - mgq(x)$  per ricavare la velocità della particella nel punto  $(x, q(x))$ , e quindi il tempo di percorrenza.]

- Si scriva l'equazione di Eulero-Lagrange per la curva ottimale.
- Mostrare che tale equazione è risolta da una *cicloide* con cuspidi nel punto di partenza. [Suggerimento: si ricordi che l'equazione parametrica di una cicloide con cuspidi nell'origine è

$$\begin{cases} x = r(t - \sin t) \\ y = r(1 - \cos t) \end{cases}$$

da cui si vede che la sua equazione cartesiana ha la forma  $y = r(1 - \cos \varphi(x/r))$  dove  $\varphi = h^{-1}$  è la funzione inversa di  $h(t) = t - \sin t$ .]

**Soluzione:**

1 - Sia  $\tau(A, B)$  il tempo in cui la particella va da  $A$  a  $B$ . Abbiamo

$$\tau(A, B) = \int_0^{\tau(A, B)} dt = \int_0^{b_1} dt(x),$$

dove  $dt(x)$  è il tempo impiegato dalla particella per percorrere un tratto di curva infinitesimo, corrispondente a una variazione delle ascisse uguale a  $dx$ , a partire dal punto  $(x, q(x))$ . Se  $v(x) \in \mathbb{R}^2$  è la velocità istantanea della particella che si muove lungo la curva, all'istante in cui la particella si trova in  $(x, q(x))$ , si ha  $v(x) = dl/dt$ , dove  $dl$  è il valore assoluto dello spostamento infinitesimo della particella lungo la curva, i.e.,  $dl = dx|(1, \dot{q}(x))|$ , e quindi:

$$v(x) = \frac{dx}{dt} \sqrt{1 + \dot{q}^2}$$

dove  $\dot{q} := dq/dx$ . Da questa relazione si trova  $dt(x) = dx \frac{\sqrt{1 + \dot{q}^2(x)}}{v(x)}$ . Sostituendo nella formula per  $\tau(A, B)$  troviamo:

$$\tau(A, B) = \int_0^{b_1} dx \frac{\sqrt{1 + \dot{q}^2(x)}}{v(x)}.$$

Inoltre, l'energia

$$E = \frac{1}{2}mv(x)^2 - mgq(x)$$

è una costante del moto. Si noti che all'istante iniziale la particella si trova in quiete (i.e., con velocità nulla) nel punto  $(0, 0)$ , cosicché  $E = 0$  e

$$v(x) = \sqrt{2gq(x)}.$$

Sostituendo nella formula per  $\tau(A, B)$  troviamo

$$\tau(A, B) = \int_0^{b_1} dx \sqrt{\frac{1 + \dot{q}^2(x)}{2gq(x)}}.$$

Quindi il problema corrisponde a minimizzare  $\tau(A, B)$  rispetto a  $q(x)$ , nello spazio delle curve  $q(x)$  che vanno da  $A$  a  $B$ , che è equivalente a minimizzare il funzionale

$$\mathcal{A}_{0, b_1}^{\mathcal{L}}(q) = \int_0^{b_1} \mathcal{L}(q(x), \dot{q}(x)) dx, \quad \mathcal{L}(q, \dot{q}) := \sqrt{\frac{1 + \dot{q}^2}{2gq}}$$

sullo spazio delle curve  $(x, q(x))$  passanti per  $(0, 0)$  e per  $(b_1, b_2)$ , i.e., sullo spazio  $\mathcal{M}_{0, b_1}(0, b_2)$ .

**2** - La condizione di minimo per  $\mathcal{A}_{0, b_1}^{\mathcal{L}}$  implica la condizione di stazionarietà per  $\mathcal{A}_{0, b_1}^{\mathcal{L}}$ , che a sua volta è equivalente alle equazioni di Eulero-Lagrange:

$$\frac{d}{dx} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q}.$$

Questo vuol dire che la curva minimizzante è soluzione di tali equazioni, che possiamo riscrivere più esplicitamente come

$$\frac{d}{dx} \left( \frac{\dot{q}}{\sqrt{2gq(1 + \dot{q}^2)}} \right) = - \frac{\sqrt{1 + \dot{q}^2}}{2q\sqrt{2gq}}$$

o anche

$$\frac{1}{\sqrt{2gq(1 + \dot{q}^2)}} \left( \ddot{q} - \frac{\dot{q}^2 \ddot{q}}{1 + \dot{q}^2} - \frac{\dot{q}^2}{2q} \right) + \frac{\sqrt{1 + \dot{q}^2}}{2q\sqrt{2gq}} = 0.$$

Moltiplicando tutto per  $\sqrt{2gq(1 + \dot{q}^2)}$  troviamo

$$\frac{\ddot{q}}{1 + \dot{q}^2} + \frac{1}{2q} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad 2q\ddot{q} + \dot{q}^2 + 1 = 0.$$

**3** - Dimostriamo che

$$q(x) = r \left( 1 - \cos \left( \phi \left( \frac{x}{r} \right) \right) \right)$$

dove  $\phi := h^{-1}$  con  $h(t) := t - \sin t$ , è una soluzione dell'equazione di Eulero-Lagrange. Abbiamo

$$\phi'(x) = \frac{1}{h'(\phi(x))} = \frac{1}{1 - \cos(\phi(x))}$$

quindi

$$\dot{q}(x) = \sin \left( \phi \left( \frac{x}{r} \right) \right) \phi' \left( \frac{x}{r} \right) = \frac{\sin(\phi(x/r))}{1 - \cos(\phi(x/r))}$$

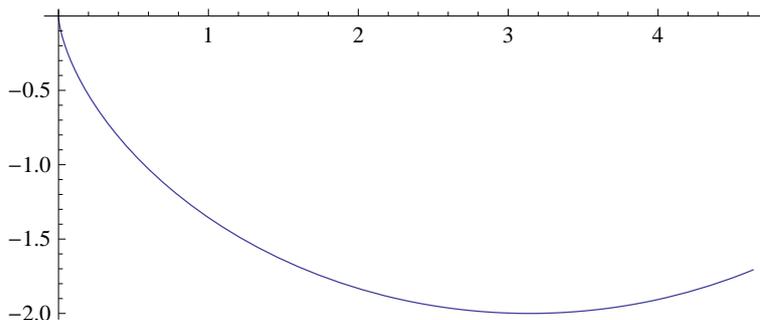
e

$$\ddot{q}(x) = -\frac{1}{r(1 - \cos(\phi(x/r)))} \phi' \left( \frac{x}{r} \right) = -\frac{1}{r(1 - \cos(\phi(x/r)))^2}$$

Si verifica subito che tali espressioni verificano identicamente:

$$2q\ddot{q} + \dot{q}^2 + 1 = 0$$

come desiderato. Quindi la cicloide con cuspidi in 0 è un punto stazionario del funzionale considerato. Si può dimostrare che tale curva non solo è un punto stazionario, ma anche di minimo globale, ma non discuteremo qui questa questione. La forma della brachistocrona è



**ESERCIZIO 2.** Determinare la forma che assume una corda pesante di lunghezza  $\ell$ , i cui estremi sono fissati nei punti  $A$  e  $B$  del piano verticale  $x - y$  (tale forma definisce una curva chiamata *catenaria*). A tale scopo, si determini la curva passante in  $A$  e  $B$  che minimizza l'energia potenziale gravitazionale, tra tutte quelle a lunghezza fissata  $\ell$ . Si fissi il sistema di coordinate come in figura e si proceda come segue.

- Si mostri che il problema corrisponde a minimizzare il funzionale

$$A_{0,b_1}^{\mathcal{L}}(q) = \int_0^{b_1} \mathcal{L}(q(x), \dot{q}(x)) dx, \quad \mathcal{L}(q(x), \dot{q}(x)) := -(\lambda + g\rho q) \sqrt{1 + \dot{q}^2}$$

nello spazio delle curve  $\mathcal{M}_{0,b_1}(0, b_2)$ . Qui  $g$  è l'accelerazione di gravità,  $\rho$  la densità lineare della corda, e  $\lambda$  una costante (moltiplicatore di Lagrange) che va fissata in modo tale che la lunghezza totale della curva  $\int_0^{b_1} \sqrt{1 + \dot{q}^2(x)} dx$  sia uguale ad  $\ell$ . [Suggerimento: si osservi che l'energia potenziale gravitazionale di un elemento  $d\ell$  di curva attorno a  $(x, q(x))$  è  $-\rho g \sqrt{1 + \dot{q}^2(x)} dx$ .]

- Si scriva l'equazione di Eulero-Lagrange per la curva ottimale.
- Mostrare che tale equazione è risolta da un coseno iperbolico di ampiezza opportuna.

**Soluzione:**

**1** - L'energia potenziale gravitazionale è

$$U_g[q(x)] = - \int_0^{b_1} dx \, g\rho q(x) \sqrt{1 + \dot{q}(x)} .$$

Tale espressione va minimizzata nello spazio delle curve  $(x, q(x))$  o passanti per  $(0, 0)$  e  $(b_1, b_2)$ , con il vincolo che la lunghezza totale della curva  $\int_0^{b_1} dx \sqrt{1 + \dot{q}(x)}$  sia uguale a  $\ell$ . Introduciamo quindi un moltiplicatore di Lagrange associato a tale vincolo, e riformuliamo il problema di minimo vincolato come un problema di minimo non vincolato per il funzionale  $U_g[q(x)] - \lambda \int_0^{b_1} dx \sqrt{1 + \dot{q}(x)}$ , dove  $\lambda$  è una costante da fissarsi in modo tale che  $\int_0^{b_1} dx \sqrt{1 + \dot{q}(x)} = \ell$ . In questo modo il funzionale complessivo da minimizzare è

$$A_{0,b_1}^{\mathcal{L}}(q) = U_g[q(x)] - \lambda \int_0^{b_1} dx \sqrt{1 + \dot{q}(x)} = - \int_0^{b_1} (\lambda + g\rho q(x)) \sqrt{1 + \dot{q}(x)} .$$

**2** - Come nel problema precedente, la curva che realizza il minimo va cercata tra quelle che risolvono l'equazione di Eulero-Lagrange associate alla Lagrangiana  $\mathcal{L}(\xi, \eta) = -(\lambda + g\rho\xi)\sqrt{1 + \eta^2}$ , che ha la forma:

$$\frac{d}{dx} \left( (\lambda + g\rho q) \frac{\dot{q}}{\sqrt{1 + \dot{q}^2}} \right) = g\rho \sqrt{1 + \dot{q}^2}$$

che è equivalente a

$$(\lambda + g\rho q)\ddot{q} - g\rho(1 + \dot{q}^2) = 0 \tag{1}$$

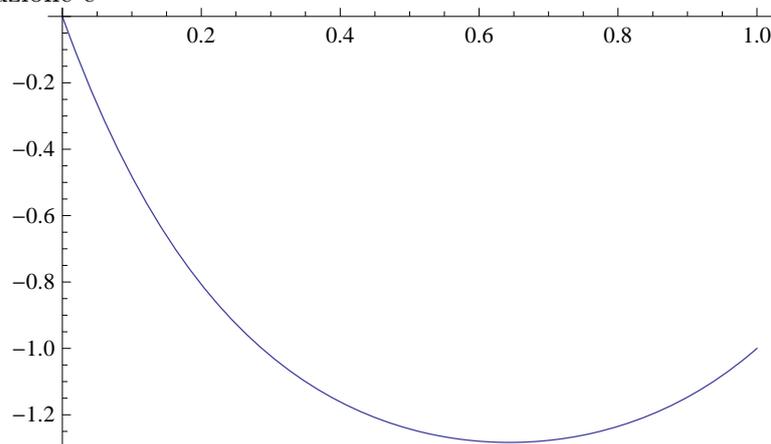
**3** - È facile verificare per sostituzione che  $q(x) = -\beta^{-1} [\cosh(\beta(x - x_0)) - \cosh \beta x_0]$  risolve l'equazione di Eulero-Lagrange per ogni  $\beta, x_0$ , a patto di scegliere  $\lambda$  opportunamente: è sufficiente notare che  $\dot{q}(x) = -\sinh(\beta(x - x_0))$  e  $\ddot{q}(x) = -\beta \cosh(\beta(x - x_0))$ , cosicché sostituendo nella (1) troviamo:

$$-\left(\lambda - g\rho\beta^{-1} [\cosh(\beta(x - x_0)) - \cosh \beta x_0]\right) \beta \cosh(\beta(x - x_0)) - g\rho(1 + \sinh^2(\beta(x - x_0))) = 0 ,$$

che è verificata identicamente, se

$$\lambda = -g\rho\beta^{-1} \cosh \beta x_0 .$$

La forma della soluzione è



Rimangono da fissare i due parametri  $\beta, x_0$ , che vanno scelti in modo tale che  $q(b_1) = b_2$  e  $\int_0^{b_1} \sqrt{1 + \dot{q}(x)^2} dx = \ell$ . Si può dimostrare che per ogni scelta di  $b_1 > 0, b_2 \geq 0$  t.c.  $b_1^2 + b_2^2 < \ell^2$  esiste un'unica scelta di  $\beta, x_0$  che realizza le due condizioni  $q(b_1) = b_2$  e  $\int_0^{b_1} \sqrt{1 + \dot{q}(x)^2} dx = \ell$ , vedi la discussione in appendice.

**Appendice** - Vogliamo fissare  $\beta, x_0$  in modo tale che

$$q(b_1) = \beta^{-1} [\cosh \beta x_0 - \cosh(\beta(x_0 - b_1))] = b_2$$

e

$$\int_0^{b_1} \sqrt{1 + \dot{q}(x)^2} dx = \int_0^{b_1} \cosh(\beta(x - x_0)) dx = \beta^{-1} [\sinh \beta x_0 - \sinh(\beta(x_0 - b_1))] = \ell$$

ovvero

$$\begin{cases} \sinh \beta x_0 - \sinh(\beta(x_0 - b_1)) = \beta \ell \\ \cosh \beta x_0 - \cosh(\beta(x_0 - b_1)) = \beta b_2 \end{cases} \quad (S1)$$

Prendendo il quadrato della prima equazione meno il quadrato della seconda troviamo:

$$2[\cosh(\beta(x_0 - b_1)) \cosh \beta x_0 - \sinh(\beta(x_0 - b_1)) \sinh \beta x_0] - 2 = \beta^2(\ell^2 - b_2^2).$$

Usando la formula trigonometrica  $\cosh(\alpha - \beta) = \cosh \alpha \cosh \beta - \sinh \alpha \sinh \beta$ , vediamo che tale equazione è equivalente a

$$\frac{\cosh(\beta b_1) - 1}{(\beta b_1)^2} = \frac{b_1^2}{2}(\ell^2 - b_2^2) \quad \Rightarrow \quad \beta = b_1^{-1} f^{-1}\left(\frac{b_1^2}{2}(\ell^2 - b_2^2)\right),$$

dove  $f(x) := (\cosh x - 1)/x^2$  e  $f^{-1}$  è la sua funzione inversa.

Rimane da fissare  $x_0$ . A tal scopo, riscriviamo la (S1) nella forma

$$\begin{cases} \cosh \beta x_0 - \beta b_2 = \cosh(\beta(x_0 - b_1)) \\ \sinh \beta x_0 - \beta \ell = \sinh(\beta(x_0 - b_1)) \end{cases} \quad (S2)$$

Prendendo il quadrato della prima equazione meno il quadrato della seconda troviamo:

$$\beta^2(\ell^2 - b_2^2) = 2\beta(\ell \sinh \beta x_0 - b_2 \cosh \beta x_0)$$

che si può anche riscrivere come

$$\frac{\beta}{2} \sqrt{\ell^2 - b_2^2} = \frac{\ell}{\sqrt{\ell^2 - b_2^2}} \sinh \beta x_0 - \frac{b_2}{\sqrt{\ell^2 - b_2^2}} \cosh \beta x_0$$

Se definiamo  $\alpha_0 := \sinh^{-1}(b_2/\sqrt{\ell^2 - b_2^2})$ , tale equazione si può ulteriormente riscrivere come

$$\frac{\beta}{2} \sqrt{\ell^2 - b_2^2} = \cosh \alpha_0 \sinh \beta x_0 - \sinh \alpha_0 \cosh \beta x_0 = \sinh(\beta x_0 - \alpha_0),$$

dove nella seconda identità abbiamo usato la formula trigonometrica  $\sinh(\alpha - \beta) = \sinh \alpha \cosh \beta - \cosh \alpha \sinh \beta$ . Invertendo tale equazione troviamo:

$$x_0 = \beta^{-1} \alpha_0 + \beta^{-1} \sinh^{-1}\left(\frac{\beta}{2} \sqrt{\ell^2 - b_2^2}\right) = \beta^{-1} \sinh^{-1}\left(\frac{b_2}{\sqrt{\ell^2 - b_2^2}}\right) + \beta^{-1} \sinh^{-1}\left(\frac{\beta}{2} \sqrt{\ell^2 - b_2^2}\right),$$

dove nell'ultimo passaggio abbiamo usato la definizione di  $\alpha_0$ . Tale espressione è la formula desiderata per  $x_0$ .