

## 12° tutorato - MA - 20/5/2015

**Esercizio 1** Per  $q > 0$  si consideri la Lagrangiana

$$\mathcal{L}(q, \dot{q}) = \frac{1}{2q^2} \left[ 1 + \left( \frac{\dot{q}}{q^2} \right)^2 \right]$$

1. Determinare l'Hamiltoniana.
2. Determinare le equazioni di Hamilton.
3. Si determini la trasformazione canonica puntuale tale che  $Q = Q(q) = \frac{1}{2q^2}$  e si calcoli l'Hamiltoniana nelle nuove variabili  $(Q, P)$ , nonché le nuove equazioni di Hamilton.
4. Si usino le nuove variabili per risolvere il moto corrispondente ai dati iniziali  $q(0) = 1, p(0) = 0$ .
5. Si verifichi esplicitamente che tale soluzione risolve le equazioni di Eulero-Lagrange per la Lagrangiana originale.

**Esercizio 2** Si consideri la Lagrangiana

$$\mathcal{L}(q, \dot{q}) = \frac{\dot{q}^2 q^4}{2} - \frac{q^3}{3}$$

1. Determinare l'Hamiltoniana.
2. Determinare le equazioni di Hamilton.
3. Si determini la trasformazione canonica puntuale tale che  $Q = Q(q) = \frac{q^3}{3}$  e si calcoli l'Hamiltoniana nelle nuove variabili  $(Q, P)$ , nonché le nuove equazioni di Hamilton.
4. Si usino le nuove variabili per risolvere il moto corrispondente ai dati iniziali  $q(0) = 1, p(0) = 0$ .
5. Si verifichi esplicitamente che tale soluzione risolve le equazioni di Eulero-Lagrange per la Lagrangiana originale.

**Esercizio 3 (Variabili azione-angolo per l'oscillatore armonico)** Si consideri l'Hamiltoniana dell'oscillatore armonico (con  $\omega = \sqrt{k/m}$ )

$$H(q, p) = \frac{p^2}{2m} + \frac{m}{2}\omega^2 q^2.$$

1. Si scriva l'equazione di Hamilton-Jacobi che trasformi tale Hamiltoniana in  $\tilde{H}(P) = E(P)$ , con  $E(P)$  un'opportuna funzione invertibile (che verrà definita nei prossimi punti).
2. Si riconosca che una soluzione dell'equazione di Hamilton-Jacobi ha la forma:

$$G(q, P) = \begin{cases} \int_{q_-}^q \sqrt{2m(E(P) - \frac{1}{2}m\omega^2(q')^2)} dq' & \text{se } p > 0 \\ -\int_{q_-}^q \sqrt{2m(E(P) - \frac{1}{2}m\omega^2(q')^2)} dq' & \text{se } p < 0 \end{cases}$$

dove  $q_- = q_-(E(P))$  è la radice negativa di  $\frac{m}{2}\omega^2 q^2 = E(P)$ , i.e.,  $q_- = -\sqrt{\frac{2E}{m\omega^2}}$ .

3. Si scriva la trasformazione  $p = p(q, Q)$ ,  $Q = Q(q, P)$  generata da  $G$ . La funzione  $E(P)$  va fissata in modo tale che i due rami di tale trasformazione su  $p > 0$  e  $p < 0$  si "incollino" bene in  $p = 0$ . Si riconosca che:

- (a) la trasformazione è continua in  $(q, p) = (q_-, 0)$  (i.e., i due rami si incollano in modo continuo in tale punto);
- (b) in  $(q, p) = (q_+, 0^+)$ , con  $q_+ = \sqrt{\frac{2E}{m\omega^2}}$ , il ramo con  $p > 0$  dà  $Q = E'(P)T/2$ , mentre in  $(q, p) = (q_+, 0^-)$  il ramo con  $p < 0$  dà  $Q = -E'(P)T/2$ , con

$$T = T(E(P)) = 2 \int_{q_-}^{q_+} \frac{dq}{\sqrt{\frac{2}{m}(E(P) - \frac{m\omega^2}{2}q^2)}}$$

- (c) imponendo che  $Q$  sia una variabile angolare (i.e., sia definita modulo  $2\pi$ ), si trova  $E'(P) = 2\pi/T$ . Mostrare che tale condizione implica che

$$P(E) = \frac{1}{2\pi} \oint_{\gamma_E} p dq = E/\omega$$

dove  $\gamma_E$  è la curva di livello corrispondente all'energia  $E$  (di equazione  $H(p, q) = E$ ). La variabile  $P$  è nota come variabile di *azione*, coniugata all'*angolo*  $Q$ .

4. In corrispondenza della scelta di  $E(P)$  fatta sopra, si determini esplicitamente la trasformazione canonica  $q = q(Q, P)$ ,  $p = p(Q, P)$ , che è definita globalmente su tutto il piano delle fasi e definisce una trasformazione invertibile da  $\mathbb{R}^2 \setminus \{\mathbf{0}\}$  a  $\mathbb{T} \times (0, +\infty)$ , con  $\mathbb{T} = [0, 2\pi)$ . Si scriva esplicitamente anche l'espressione della trasformazione inversa  $Q = Q(q, p)$ ,  $P = P(q, p)$ .
5. Si risolva l'equazione del moto per le variabili  $Q, P$  e si usi tale soluzione per ricavare la soluzione nelle variabili originali. Si riconosca che tale soluzione è quella usuale dell'oscillatore armonico.

**Esercizio 4** Si consideri una lamina sottile di massa  $M$  e densità superficiale uniforme, la cui forma è un triangolo rettangolo con gli angoli al vertice  $\pi/2$ ,  $\pi/3$  e  $\pi/6$ .

1. Si determini la posizione del centro di massa.
2. Si calcolino gli assi e i momenti principali d'inerzia rispetto al vertice  $A$ , corrispondente all'angolo retto.
3. Si supponga di appendere la lamina al vertice  $A$  in presenza di gravità, e che la lamina sia libera di oscillare, mantenendo il punto  $A$  fisso, e rimanendo sempre nello stesso piano verticale. Si scriva la Lagrangiana del sistema, e si riconosca che le equazioni del moto sono equivalenti a quelle di un pendolo semplice, di lunghezza  $\ell$  e massa  $m$  opportuni. Si calcolino  $\ell$  ed  $m$ . Si identifichino le posizioni di equilibrio del corpo e il periodo delle piccole oscillazioni.

**Esercizio 5** Si consideri una piramide retta a base quadrata di lato di base  $\ell$  e altezza  $h$ . La piramide ha massa  $M$  e densità volumetrica costante.

1. Si determini la posizione del centro di massa.
2. Si calcolino gli assi e i momenti principali d'inerzia rispetto al centro di massa.
3. Si supponga di lanciare in aria la piramide con l'asse della piramide inizialmente verticale, i.e., in modo tale che all'istante  $t = 0$  l'asse d'inerzia  $\hat{\eta}_3$  coincida con l'asse verticale fisso  $\hat{e}_3$ . Si supponga che la velocità  $\vec{v}_G(0)$  assegnata inizialmente al centro di massa abbia componente lungo  $\hat{e}_3$  positiva, e che la velocità angolare  $\vec{\omega}(0)$  attorno al centro di massa assegnata inizialmente al corpo giaccia sul piano orizzontale, i.e.,  $\omega_3 = 0$ . Si determini il moto risultante, distinguendo il moto traslatorio del centro di massa e il moto rotatorio attorno al centro di massa.

**Esercizio 6** Un cilindro omogeneo di massa  $M$  e raggio  $a$  rotola senza strisciare sulla superficie interna di un cilindro cavo di raggio interno  $R$  (vedi figura), il cui asse è in posizione orizzontale. Il cilindro di raggio  $a$  si muove sotto l'effetto della forza di gravità. Si scriva la Lagrangiana del sistema nelle variabili  $(\phi, \dot{\phi})$  (con  $\phi$  scelto come in figura) e si risolva il moto per quadrature. Si identifichi il punto di equilibrio stabile e il periodo delle piccole oscillazioni.

