

Università degli Studi di Roma Tre
Corso di Laurea in Ingegneria civile – a.a. 2015/2016
Complementi di Matematica
Primo Appello – 13 Giugno 2016.

Cognome e nome _____

Matricola _____

Specificare quale esame si deve sostenere: **Geometria** **Calcolo II**

Se si è esonerati barrare la casella:

Chi ha sostenuto e superato la prova di esonero deve solo risolvere gli esercizi dal 5 all'8.

Esercizio 1. Applicando il procedimento di Gram-Schmidt alla base

$$\mathbf{b} = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix} \right\}$$

di \mathbb{R}^3 determinare una base ortogonale \mathbf{v} rispetto al prodotto scalare standard. Successivamente se ne calcoli la corrispondente base ortonormale \mathbf{w} .

Soluzione: La base \mathbf{v} cercata è: $v_1 = b_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

$$v_2 = b_2 - \frac{b_2 \bullet v_1}{v_1 \bullet v_1} v_1 = \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$v_3 = b_3 - \frac{b_3 \bullet v_1}{v_1 \bullet v_1} v_1 - \frac{b_3 \bullet v_2}{v_2 \bullet v_2} v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

La base \mathbf{w} è

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{6}} \mathbf{v}_1, \frac{1}{\sqrt{14}} \mathbf{v}_2, \frac{1}{\sqrt{21}} \mathbf{v}_3 \right\}$$

Esercizio 2. Si consideri la forma quadratica su \mathbb{R}^3 :

$$q(X, Y, Z) = X^2 + Y^2 + 2XZ + 2YZ$$

a) classificare q e determinarne la segnatura. b) trovare una base ortonormale rispetto alla quale q sia diagonalizzata. c) calcolarne l'espressione in tale base. d) Determinare una base di Sylvester e la forma canonica di Sylvester.

Soluzione: Matrice della forma bilineare simmetrica associata:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Autovalori: $\lambda_1 = 1$, $\lambda_2 = 2$, $\lambda_3 = -1$.

Autospazi: $V_1 = \langle (-1, 1, 0) \rangle$, $V_2 = \langle (1, 1, 1) \rangle$, $V_{-1} = \langle (-1, -1, 2) \rangle$

Base ortonormale diagonalizzante: $\left\{ \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1, 0), \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1), \frac{1}{\sqrt{6}}(-1, -1, 2) \right\}$

Espressione di q in tale base: $q(X_1, X_2, X_3) = X_1^2 + 2X_2^2 - X_3^2$.

Forma canonica di Sylvester: $X_1^2 + X_2^2 - X_3^2$.

q è indefinita, non degenere, con segnatura $(2, 1)$.

Esercizio 3. In \mathbb{R}^3 si considerino le rette:

$$r : X + 2Y - Z = X + Y - 3Z = 0, \quad s : \frac{X - 2}{5} = \frac{Y}{-2} = Z + 1$$

Dopo aver verificato che sono parallele si determini un'equazione del piano che le contiene.

Soluzione Vettore di direzione di r è $(-5, 2, -1)$. Piano: $2X + 7Y + 4Z = 0$.

Esercizio 4. Si consideri la conica di \mathbb{R}^2 :

$$\mathcal{C} : (X - Y)(X + Y - 2) - 3 = 0$$

Dopo averla classificata la si metta in forma canonica.

Soluzione: \mathcal{C} è un'iperbole non degenera. Il suo centro è $C = (1, 1)$. La forma quadratica è già in forma diagonale quindi è solo necessaria la traslazione

$$T(X, Y) = (X + 1, Y + 1)$$

per portare \mathcal{C} nella forma canonica $X^2 - Y^2 - 3 = 0$.

Esercizio 5. Determinare la soluzione generale dell'equazione differenziale:

$$y + y' = \sin(t)$$

Soluzione: Soluz. equazione omogenea: $y = Ce^{-t}$.

$$B(t) = \int e^t \sin(t) dt = e^t \frac{\sin(t) - \cos(t)}{2}.$$

Soluzione generale: $y(t) = \frac{\sin(t) - \cos(t)}{2} + Ce^{-t}$

Esercizio 6. Si consideri la curva differenziabile:

$$\alpha(t) = (e^t, e^{-t}, t\sqrt{2}), \quad t \in \mathbb{R}$$

Dopo aver verificato che è regolare, se ne determinino nel punto $\alpha(0)$: triedro di Frenet, curvatura, torsione e piano osculatore.

Soluzione $\alpha' = (e^t, -e^{-t}, \sqrt{2})$, $\alpha'' = (e^t, e^{-t}, 0)$, $\alpha''' = (e^t, -e^{-t}, 0)$.

$$v(0) = 2, \quad \alpha'(0) \wedge \alpha''(0) = (-\sqrt{2}, \sqrt{2}, 2), \quad \kappa(0) = \frac{1}{\sqrt{8}}, \quad \tau(0) = -\frac{\sqrt{2}}{4}.$$

$$T(0) = \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right), \quad N(0) = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right), \quad B(0) = \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right).$$

Piano osculatore in $\alpha(0)$: $X - Y - Z\sqrt{2} = 0$.

Esercizio 7. Calcolare il volume del solido compreso tra il paraboloido di equazione $z = 1 - x^2 - y^2$ e il piano $z = 0$.

Soluzione

$$V = \iint_C 1 - x^2 - y^2 dx dy$$

dove D è il cerchio di equazione $x^2 + y^2 \leq 1$. In coordinate polari abbiamo

$$V = \int_0^{2\pi} \int_0^1 (1 - \rho^2) \rho d\rho d\theta = \frac{\pi}{2}.$$

Esercizio 8. Determinare e classificare i punti stazionari della funzione su \mathbb{R}^2 :

$$f(X, Y) = X^3 + 3XY^2 - 15X - 12Y$$

Nell'eventuale punto di minimo relativo calcolare il piano tangente al grafico.

Soluzione: $\nabla f = (3X^2 + 3Y^2 - 15, 6XY - 12)$. I punti stazionari sono soluzioni del sistema:

$$X^2 + Y^2 - 5 = 0 = 6XY - 12$$

e quindi sono i quattro punti: $P_1 = (1, 2)$, $P_2 = (2, 1)$, $P_3 = (-1, -2)$, $P_4 = (-2, -1)$.

La matrice hessiana è $H = \begin{pmatrix} 6X & 6Y \\ 6Y & 6X \end{pmatrix}$ e si trova:

P_1 e P_3 sono punti di sella, P_2 è un minimo relativo e P_4 è un massimo relativo.

Piano tangente in $(2, 1, f(2, 1)) = (2, 1, -28)$ è $Z + 28 = 0$.